

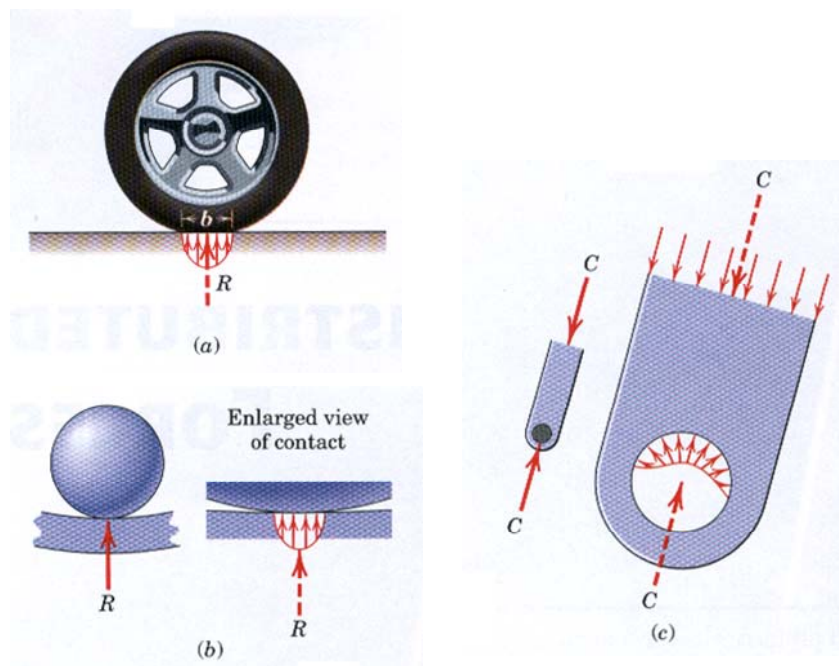
สถิตยศาสตร์ (Statics)

บทที่ 5 แรงกระจาย

51 บทนำ

ในบทก่อนๆ จะพิจารณาให้แรงกระทำตามแนวเส้นแรงกระทำ และมีตำแหน่งที่แรงกระทำกับวัตถุเป็นจุดๆ เดี่ยว เรียกแรงลักษณะนี้ว่า Concentrated force การพิจารณาแบบนี้ช่วยให้การคำนวณลดความซับซ้อนลงอย่างมาก อย่างไรก็ตามในความเป็นจริงแล้ว ไม่มีแรงๆใดกระทำที่จุดๆ เดี่ยว แต่ตำแหน่งแรงกระทำจะเป็นพื้นที่ แรงกระทำที่กระจายทั่วทั้งพื้นที่นี้เรียกว่า แรงกระจาย

พิจารณารูปที่ 1(a) ซึ่งแสดงแรงที่พื้นถนนกระทำกับล้อรถ จะเห็นว่ายางจะไม่สัมผัสกับพื้นถนนเพียงแค่จุดเดียว แต่จะสัมผัสเป็นพื้นที่ เนื่องจากยางเกิดการเสียรูปเนื่องจากน้ำหนักของรถ จากรูปมีความกว้างของผิวสัมผัส b แรงที่พื้นถนนกระทำกับล้อรถจะกระจายตลอดทั้งพื้นที่นี้ โดยแรงกระจายอาจจะไม่สม่ำเสมอตลอดทั้งพื้นที่ก็ได้ จากรูปจะเห็นว่าบริเวณตรงกลางแรงที่พื้นกระทำจะมีขนาดมากกว่าแรงที่กระทำที่บริเวณขอบๆ ของพื้นที่สัมผัส ลูกศรเส้นประแสดงถึงแรงลัพธ์ที่เกิดจากการรวมแรงกระจายนี้ รูปที่ 1(b) แสดงการสัมผัสของลูกบอลแข็ง กับพื้นผิวแข็ง ในกรณีนี้บริเวณสัมผัสจะเป็นเพียงพื้นที่เล็กๆ แต่อย่างไรก็ตามเนื่องจากบริเวณสัมผัสเป็นพื้นที่ แรงที่พื้นกระทำกับบอลจึงเป็นแรงกระจายเช่นกัน

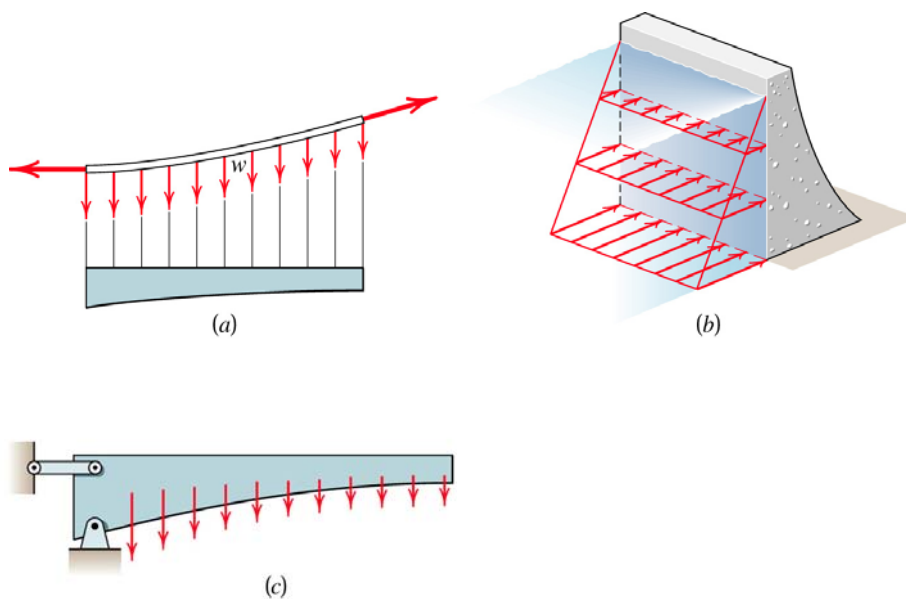


รูปที่ 1 ตัวอย่างแรงกระจาย

รูปที่ 1(c) แสดงแรงที่กระทำกับชิ้นส่วนกลซึ่งรับแรงกด C อีกด้านหนึ่งของชิ้นส่วนกล ถูกเจาะรูแล้วยึดด้วยหมุด จะเห็นว่าแรงที่เกิดในชิ้นส่วนกลไม่ได้เกิดที่จุดๆ เดียว แต่กระจายอย่างสม่ำเสมอตลอดพื้นที่หน้าตัดของชิ้นส่วนกล สำหรับแรงที่หมุดกระทำกับชิ้นส่วนกลนั้นก็กระจายตลอดพื้นที่สัมผัสระหว่างผิวหมุดและผิวชิ้นส่วนกล อย่างไรก็ตามขนาดของแรงจะเปลี่ยนแปลงตามตำแหน่งที่สัมผัส

แรงกระจายสามารถแบ่งเป็น 3 ชนิดดังนี้

1. **แรงกระจายตามเส้น (Line Distribution)** ตัวอย่างของแรงกระจายชนิดนี้แสดงดัง**รูปที่ 2(a)** แรงที่มวลดิ่งเคเบิลไว้กระทำกระจายตลอดความยาวเคเบิล หน่วยของแรงกระจายตามเส้นคือ N/m
2. **แรงกระจายตามพื้นที่ (Area Distribution)** เมื่อแรงกระทำทั่วทั้งพื้นที่ จะเรียกแรงนี้ว่าแรงกระจายตามพื้นที่ ตัวอย่างของแรงกระจายชนิดนี้คือแรงดันน้ำที่กระทำกับเขื่อน ดังแสดงใน**รูปที่ 2(b)** แรงดันนี้กระทำตลอดทั้งพื้นที่ แต่ขนาดของแรงดันที่แต่ละความลึกจะไม่เท่ากัน ลูกศรสีแดงในรูปแสดงถึงแรงกระจายที่แต่ละระดับความลึก หน่วยของแรงกระจายตามพื้นที่คือ N/m^2 หรือ Pa ซึ่งก็คือความดันนั่นเอง
3. **แรงกระจายตลอดปริมาตร (Volume Distribution)** แรงกระจายตลอดปริมาตรอาจเรียกอีกอย่างว่า Body force ตัวอย่างของแรงชนิดนี้คือ แรงดึงดูดเนื่องจากแรงโน้มถ่วงของโลก เนื่องจากแรงนี้กระทำกับทุกๆ ส่วนของมวล จึงเรียกว่าเป็นแรงกระจายตลอดปริมาตร หน่วยของแรงกระจายชนิดนี้คือ N/m^3



รูปที่ 2 แรงกระจายชนิดต่างๆ

5/2 จุดศูนย์กลางมวล

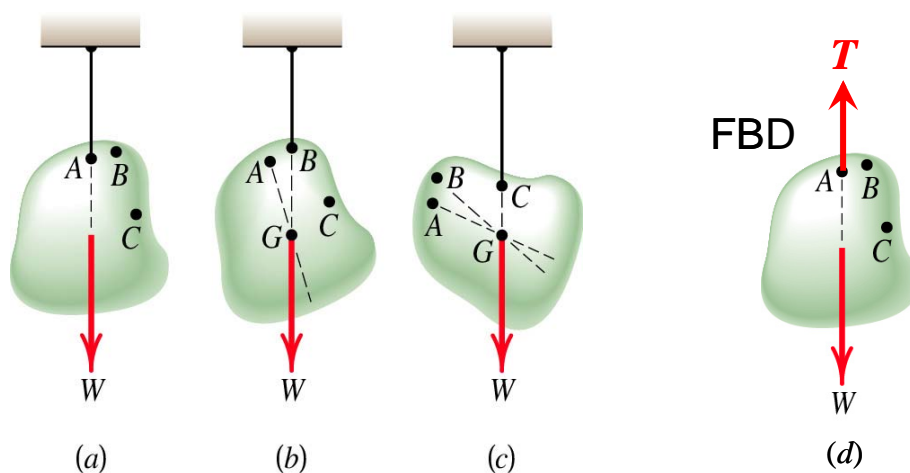
เนื่องจากน้ำหนักของวัตถุถือเป็นแรงกระจายตลอดทั้งเนื้อปริมาตร การคำนวณแรงกระจายนั้นยุ่งยากกว่าการคำนวณแรงที่กระทำเป็นจุดมาก ดังนั้นเพื่อให้ง่ายต่อการพิจารณา มักจะสมมุติให้มวลของวัตถุทั้งก้อนรวมอยู่ที่จุดๆ เดียว และจุดนี้จะเป็นตัวแทนของมวลทั้งก้อน เรียกจุดนี้ว่าจุดศูนย์กลางมวล (Center of mass) และหากถือว่าแรงดึงดูดของโลกมีค่าคงที่ตลอดวัตถุจะได้ว่าจุดศูนย์กลางมวลจะเป็นจุดเดียวกับจุดศูนย์กลางถ่วง (Center of gravity) ด้วย สำหรับวัตถุชิ้นหนึ่งๆ จะมีจุดศูนย์กลางมวลเพียงจุดเดียวเท่านั้น และจุดนี้จะอยู่ในหรือนอกเนื้อวัตถุก็ได้ วิธีหาจุดศูนย์กลางมวลด้วยวิธีทดลองแสดงดังในรูปที่ 3 และมีขั้นตอนดังนี้

1. ผูกวัตถุให้ห้อยลงอย่างอิสระ ดังแสดงในรูปที่ 3(a)

เมื่อพิจารณาให้น้ำหนักของวัตถุรวมที่จุดศูนย์กลางถ่วงเพียงจุดเดียว จะสามารถเขียนแผนผังแรงได้ดังแสดงในรูปที่ 3(d) จากแผนผังแรงพบว่า มีแรงเพียง 2 แรงที่กระทำกับวัตถุ และทำให้วัตถุอยู่ในสภาพสมดุล นั่นคือน้ำหนักของวัตถุ W และแรงดึงเชือก T เนื่องจากเป็นการสมดุลจากแรงเพียงสองแรง ดังนั้นแรงทั้งสองจึงต้องมีขนาดเท่ากันและอยู่ในแนวเส้นตรงเดียวกัน เพราะว่าแรงจากน้ำหนักของวัตถุจะผ่านจุดศูนย์กลางถ่วงเสมอ ดังนั้นจึงทราบว่าจุดศูนย์กลางถ่วงต้องเป็นจุดใดจุดหนึ่งบนเส้นแนวตั้ง หรืออยู่ในแนวเส้นเชือก

2. เปลี่ยนตำแหน่งผูกเชือกห้อยวัตถุ เป็นจุด B ดังแสดงในรูปที่ 3(b)

ทำนองเดียวกับขั้นตอนที่ 1 จากขั้นตอนนี้จะทราบว่าจุดศูนย์กลางถ่วงต้องเป็นจุดใดจุดหนึ่งบนเส้นแนวตั้ง (B-G) เช่นกัน จากผลของการผูกวัตถุทั้งสองครั้งจะได้ว่า จุดตัดของเส้นตรงทั้งสองกรณีจะเป็นจุดศูนย์กลางถ่วง G และหากห้อยวัตถุที่จุด C ก็จะได้พบว่าจุด G ก็จะอยู่บนแนวเส้นเชือกเช่นกัน



รูปที่ 3 การหาจุดศูนย์กลางถ่วงด้วยวิธีการทดลอง

การหาตำแหน่งจุดศูนย์กลางถ่วงและจุดศูนย์กลางมวล

เพื่อให้การพิจารณาให้น้ำหนักรวมของวัตถุรวมเป็นจุดเดียวที่จุดศูนย์กลางถ่วง สามารถใช้ทดแทนการพิจารณาน้ำหนักของมวลย่อยๆ ทุกๆ ส่วนของวัตถุได้ คุณสมบัติทางด้นโมเมนต์ของการพิจารณาทั้งสองกรณีต้องเหมือนกัน

พิจารณารูปที่ 4(a) วัตถุในรูปมีจุดศูนย์กลางถ่วงอยู่ที่จุด G ซึ่งยังไม่รู้ตำแหน่งแน่นอน โดยสมมุติให้จุดศูนย์กลางถ่วงอยู่ที่พิกัด $(\bar{x}, \bar{y}, \bar{z})$ หากหาโมเมนต์ของมวลก้อนนี้รอบแกน y สามารถหาได้โดยแบ่งมวลเป็นก้อนย่อยๆ dW หาโมเมนต์เนื่องจากน้ำหนักของมวลย่อยๆ แล้วค่อยนำมารวมกัน แต่เนื่องจากวัตถุก้อนนี้สามารถคิดเสมือนว่าน้ำหนักทั้งหมดรวมกันที่จุด G ซึ่งทำให้คุณสมบัติทางโมเมนต์ไม่แตกต่างจากเดิมด้วย ดังนั้นจึงอาจหาโมเมนต์ได้โดยนำเอาน้ำหนักรวมมาคูณด้วยแขนของโมเมนต์ซึ่งวัดจากแกน y มายังจุด G การหาโมเมนต์ทั้ง 2 วิธีสามารถแสดงได้ดังสมการ (1)

$$\begin{aligned} \text{ผลรวมโมเมนต์ของมวลย่อยๆ} &= \text{โมเมนต์ของน้ำหนักรวมที่จุดศูนย์กลางถ่วง} \\ \int (x)dW &= \bar{x} \int dW = \bar{x}W \end{aligned} \tag{1}$$

โดย x คือระยะวัดตามแกน x ไปยังมวลก้อนย่อยๆ (แขนของโมเมนต์ของมวลก้อนย่อยๆ)

W คือน้ำหนักรวมของวัตถุ

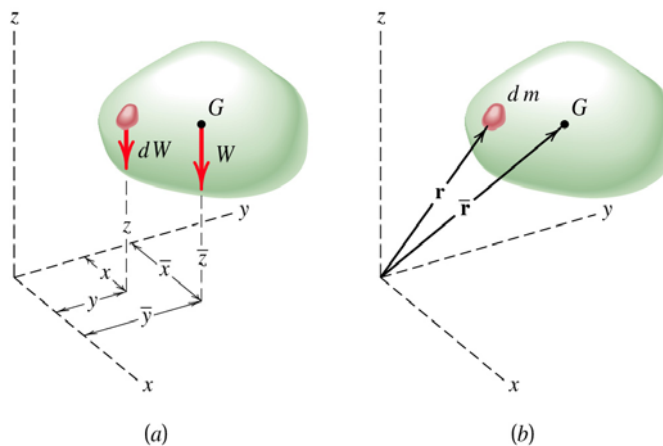
\bar{x} คือตำแหน่งจุดศูนย์กลางถ่วง วัดตามแกน x

จากสมการ (1) จะสามารถหาตำแหน่งจุดศูนย์กลางถ่วงได้ดังนี้

$$\bar{x} = \frac{\int (x)dW}{W} \tag{2}$$

ทำนองเดียวกัน ตำแหน่งจุดศูนย์กลางถ่วงวัดจากแกน y และ z สามารถหาได้ดังนี้

$$\bar{y} = \frac{\int (y)dW}{W}, \quad \bar{z} = \frac{\int (z)dW}{W} \tag{3}$$



รูปที่ 4 การหาจุดศูนย์กลางมวล

เนื่องจากน้ำหนักของวัตถุสัมพันธ์กับมวลตามสมการ $W = mg$ ถ้าค่า g มีค่าคงที่ หรือสามารถประมาณให้คงที่ตลอดชิ้นวัตถุแล้ว จะได้

$$dW = (g)dm \tag{4}$$

แทนสมการ (4) ลงในสมการ (3) และ (2) จะได้สมการเพื่อหาจุดศูนย์กลางมวลดังนี้

$$\bar{x} = \frac{\int(x)dm}{m}, \quad \bar{y} = \frac{\int(y)dm}{m}, \quad \bar{z} = \frac{\int(z)dm}{m} \tag{5}$$

เนื่องจากการบอกตำแหน่งจุดใดๆ อาจบอกเป็นพิกัด (x,y,z) หรือบอกเป็นเวกเตอร์แสดงตำแหน่ง $\vec{r} = x\hat{i} + y\hat{j} + z\hat{k}$ ก็ได้ ดังนั้นพิกัดทั้ง 3 ในสมการ (5) อาจจะบอกรวมได้ในรูปเวกเตอร์ \vec{r} ดังนี้

$$\bar{\vec{r}} = \frac{\int(\vec{r})dm}{m} \tag{6}$$

5/3 Centroids of Lines, Areas, and Volumes

ถ้าความหนาแน่นของวัตถุ ρ สม่ำเสมอตลอดทั้งเนื้อวัตถุ สมการ (5) จะสามารถเขียนได้ดังนี้

$$\begin{aligned} \bar{x} &= \frac{\int(x)\rho dV}{\rho V}, & \bar{y} &= \frac{\int(y)\rho dV}{\rho V}, & \bar{z} &= \frac{\int(z)\rho dV}{\rho V} \\ \bar{x} &= \frac{\int(x)dV}{V}, & \bar{y} &= \frac{\int(y)dV}{V}, & \bar{z} &= \frac{\int(z)dV}{V} \end{aligned} \tag{7}$$

โดย V คือปริมาตรของมวล

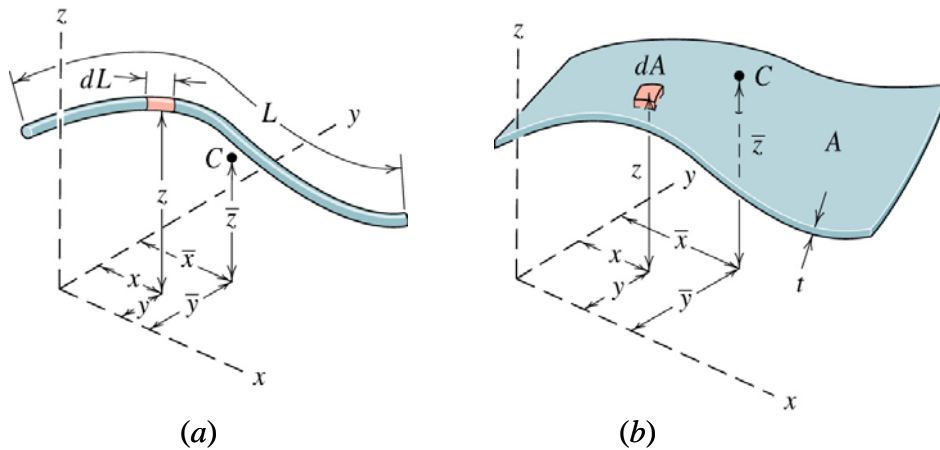
จะพบว่า \bar{x} , \bar{y} และ \bar{z} จากสมการที่ (7) ขึ้นอยู่กับรูปร่างของวัตถุเพียงอย่างเดียว จุด \bar{x} , \bar{y} และ \bar{z} ในกรณีนี้เรียกว่าจุดกลางรูป (Centroid) การหาจุด Centroid สามารถแบ่งออกได้เป็น 3 รูปแบบดังนี้

1 เส้น การหาจุด Centroid ในกรณีนี้ใช้กับวัตถุที่มีความยาวมากกว่าหน้าตัดมากๆ เช่น เส้นลวดเป็นต้น รูปการหาจุด Centroid แสดงในรูปที่ 5(a)

ถ้ากำหนดให้ A คือหน้าตัดของลวด สมการ (7) จะเขียนได้ดังนี้

$$\begin{aligned} \bar{x} &= \frac{\int(x)Adl}{Al}, & \bar{y} &= \frac{\int(y)Adl}{Al}, & \bar{z} &= \frac{\int(z)Adl}{Al} \\ \bar{x} &= \frac{\int(x)dl}{l}, & \bar{y} &= \frac{\int(y)dl}{l}, & \bar{z} &= \frac{\int(z)dl}{l} \end{aligned} \tag{8}$$

จากรูปที่ 5(a) จะพบว่าจุด Centroid อาจจะไม่อยู่ในเส้นลวดก็ได้



รูปที่ 5 จุดกลางรูป

2 พื้นที่ การหาจุด Centroid ในกรณีนี้ใช้กับวัตถุบางที่มีความหนาเท่ากันตลอดแผ่น
รูปการหาจุด Centroid แสดงในรูปที่ 5(b)

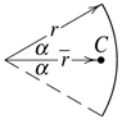
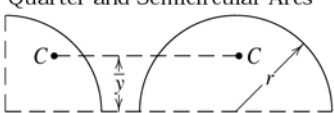
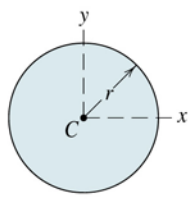
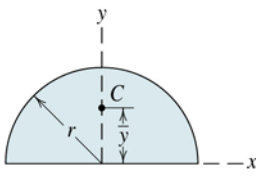
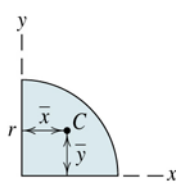
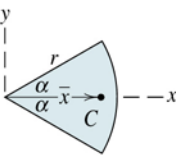
ถ้ากำหนดให้ t คือหน้าหนาของแผ่น สมการ (7) จะเขียนได้ดังนี้

$$\begin{aligned} \bar{x} &= \frac{\int (x)t dA}{At}, & \bar{y} &= \frac{\int (y)t dA}{At}, & \bar{z} &= \frac{\int (z)t dA}{At} \\ \bar{x} &= \frac{\int (x)dA}{A}, & \bar{y} &= \frac{\int (y)dA}{A}, & \bar{z} &= \frac{\int (z)dA}{A} \end{aligned} \quad (9)$$

3 ปริมาตร การหาจุด Centroid ในกรณีนี้สามารถหาได้โดยสมการ (7) ตามที่ได้แสดงไว้แล้ว

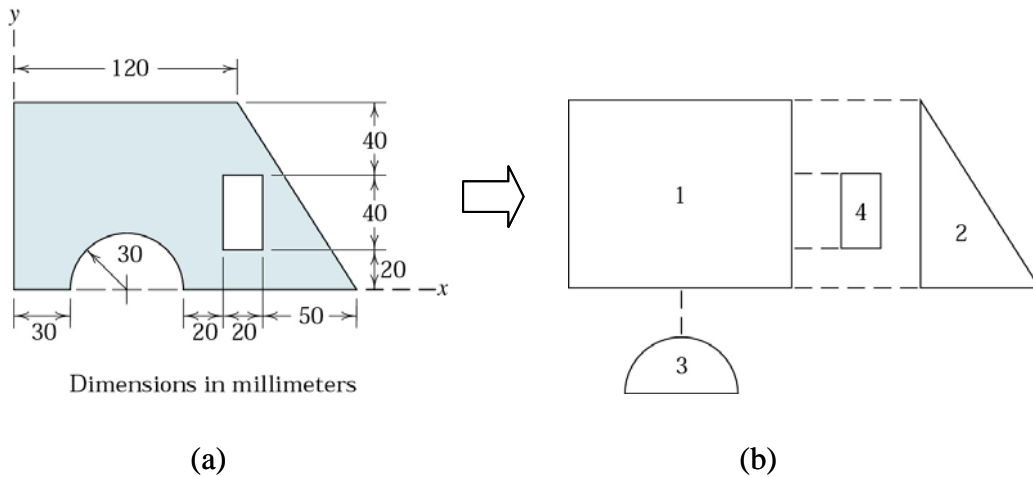
ตารางที่ 1 แสดงตำแหน่งของจุด Centroid ของรูปทรงเรขาคณิตบางชนิด

ตารางที่ 1 จุด Centroid ของรูปทรงเรขาคณิตบางชนิด

FIGURE	CENTROID	AREA MOMENTS OF INERTIA
<p>Arc Segment</p> 	$\bar{r} = \frac{r \sin \alpha}{\alpha}$	<p>—</p>
<p>Quarter and Semicircular Arcs</p> 	$\bar{y} = \frac{2r}{\pi}$	<p>—</p>
<p>Circular Area</p> 	<p>—</p>	$I_x = I_y = \frac{\pi r^4}{4}$ $I_z = \frac{\pi r^4}{2}$
<p>Semicircular Area</p> 	$\bar{y} = \frac{4r}{3\pi}$	$I_x = I_y = \frac{\pi r^4}{8}$ $\bar{I}_x = \left(\frac{\pi}{8} - \frac{8}{9\pi} \right) r^4$ $I_z = \frac{\pi r^4}{4}$
<p>Quarter-Circular Area</p> 	$\bar{x} = \bar{y} = \frac{4r}{3\pi}$	$I_x = I_y = \frac{\pi r^4}{16}$ $\bar{I}_x = \bar{I}_y = \left(\frac{\pi}{16} - \frac{4}{9\pi} \right) r^4$ $I_z = \frac{\pi r^4}{8}$
<p>Area of Circular Sector</p> 	$\bar{x} = \frac{2}{3} \frac{r \sin \alpha}{\alpha}$	$I_x = \frac{r^4}{4} \left(\alpha - \frac{1}{2} \sin 2\alpha \right)$ $I_y = \frac{r^4}{4} \left(\alpha + \frac{1}{2} \sin 2\alpha \right)$ $I_z = \frac{1}{2} r^4 \alpha$

5/4 Composite body

การหาจุดศูนย์กลางถ่วง หรือจุดกลางรูปตามที่ได้กล่าวมาในหัวข้อก่อนหน้าสามารถใช้หาได้ในทุกกรณี ไม่ว่าจะวัตถุจะมีรูปร่างใดๆ อย่างไรก็ตามถ้าวัตถุนั้นมีรูปร่างที่เกิดขึ้นจากการประกอบกันของรูปทรงเรขาคณิตพื้นฐาน เช่น วงกลม สามเหลี่ยม สี่เหลี่ยม ซึ่งรู้ตำแหน่งจุดศูนย์กลางถ่วงอยู่แล้วนั้น การคำนวณหาจุดศูนย์กลางถ่วงจะสามารถหาได้ง่าย โดยการแบ่งส่วนวัตถุก้อนใหญ่ให้เป็นชิ้นเรขาคณิตย่อยๆ ดังตัวอย่างในรูปที่ 6



รูปที่ 6 การหาจุดศูนย์กลางถ่วงของ Composite body

วัตถุที่แสดงในรูปที่ 6(a) เกิดจากการประกอบกันของชิ้นส่วนย่อยๆ ดังแสดงในรูปที่ 6(b) โดยเกิดจากชิ้นส่วนที่ 1 ประกอบกับชิ้นที่ 2 และหักออกด้วยชิ้นส่วนที่ 3 และชิ้นส่วนที่ 4 เนื่องจากชิ้นส่วนแต่ละชิ้นในรูป 6(b) เป็นรูปเรขาคณิตพื้นฐานซึ่งรู้จุดศูนย์กลางถ่วง (หรือจุด Centroid) อยู่แล้ว การหาจุดศูนย์กลางถ่วงของวัตถุทั้งชิ้นจึงสามารถหาได้จากจุดศูนย์กลางถ่วงของชิ้นส่วนย่อยๆ ดังนี้

โมเมนต์วัตถุทั้งชิ้น = ผลรวมโมเมนต์ของชิ้นส่วนย่อย (ชิ้น1 + ชิ้น2 - ชิ้น3 - ชิ้น4)

$$\bar{X} \cdot (A_1 + A_2 - A_3 - A_4) = A_1 \bar{x}_1 + A_2 \bar{x}_2 - A_3 \bar{x}_3 - A_4 \bar{x}_4$$

$$\bar{X} = \frac{A_1 \bar{x}_1 + A_2 \bar{x}_2 - A_3 \bar{x}_3 - A_4 \bar{x}_4}{(A_1 + A_2 - A_3 - A_4)}$$

- โดย \bar{X} คือจุดกลางรูปของวัตถุทั้งก้อน
- \bar{x} คือจุดกลางรูปของชิ้นส่วนย่อย
- A คือพื้นที่ของชิ้นส่วนย่อย

ข้อสังเกต เนื่องจากวัตถุทั้งชิ้นเกิดจากการรวมชิ้นที่ 1 และ 2 และหักออกด้วยชิ้นที่ 3 และ 4 ดังนั้นการหาจุดกลางรูป จึงเป็นการรวมของโมเมนต์เนื่องจากชิ้นที่ 1 และ 2 และต้องลบด้วยโมเมนต์ที่เกิดจากชิ้นที่ 3 และ 4

สมการที่ใช้ในการหาจุดศูนย์กลางถ่วงหรือจุดกลางรูปของ Composite body สามารถเขียนในรูปทั่วไปได้ดังนี้

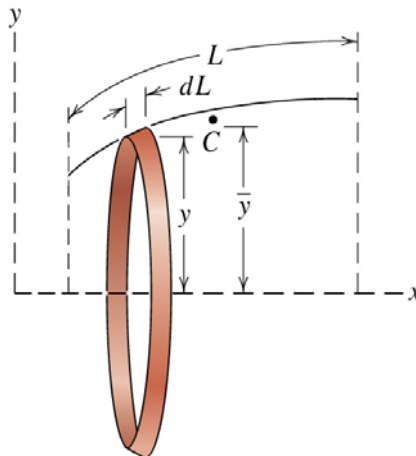
$$\bar{X} = \frac{\sum m\bar{x}}{\sum m}, \quad \bar{Y} = \frac{\sum m\bar{y}}{\sum m}, \quad \bar{Z} = \frac{\sum m\bar{z}}{\sum m} \quad (10)$$

โดย m สามารถเปลี่ยนเป็น V หรือ A ได้แล้วแต่กรณี

5/5 ทฤษฎีของ Pappus

ทฤษฎีของ Pappus ใช้หาพื้นที่ หรือปริมาตร ซึ่งเกิดจากการหมุน เส้น หรือพื้นที่ รอบแกนหมุน โดยที่แกนหมุนไม่ได้ตัดกับเส้น หรือพื้นที่ที่นำมาหมุน

1. การหาพื้นที่ที่เกิดจากการหมุนของเส้นรอบแกนหมุน



รูปที่ 7 การหาพื้นที่ที่เกิดจากการหมุนเส้นรอบแกนหมุน

รูปที่ 7 แสดงพื้นที่ที่เกิดจากการหมุนเส้นรอบแกนหมุน โดยพื้นที่วงแหวนย่อยๆ หาได้จากเส้นรอบวงคูณด้วยความหนาย่อยๆ ของวงแหวน และสามารถเขียนเป็นสมการได้ดังนี้

$$dA = (2\pi y)dL$$

$$A = 2\pi \int ydL \quad (11)$$

เนื่องจาก $\int ydL = \bar{y} \cdot L$ แทนในสมการ (11) จะได้

$$A = 2\pi\bar{y}L \quad (12)$$

โดย \bar{y} คือตำแหน่ง Centroid ของเส้นที่นำมาหมุน โดยวัดจากแกนหมุน

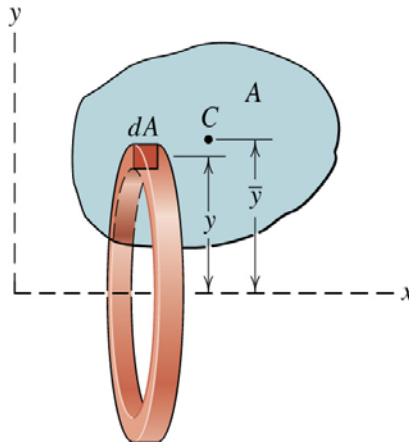
L คือความยาวของเส้น

ถ้าหมุนเส้นรอบแกนไม่ครบ 2π เรเดียน จะสามารถหาพื้นที่ได้จากสมการ (13)

$$A = \theta \bar{y}L \tag{13}$$

โดย θ เป็นมุมในหน่วยเรเดียน

2. การหาปริมาตรที่เกิดจากการหมุนพื้นที่รอบแกนหมุน



รูปที่ 8 การหาปริมาตรที่เกิดจากการหมุนพื้นที่รอบแกนหมุน

รูปที่ 8 แสดงปริมาตรที่เกิดจากการหมุนพื้นที่รอบแกนหมุน โดยปริมาตรย่อยๆ หาได้จากเส้นรอบวงคูณด้วยพื้นที่หน้าตัดย่อยๆ พื้นที่รวมทั้งหมด และสามารถเขียนเป็นสมการได้ดังนี้

$$dV = (2\pi y)dA$$

$$V = 2\pi \int ydA \tag{14}$$

เนื่องจาก $\int ydA = \bar{y} \cdot A$ แทนในสมการ (14) จะได้

$$V = 2\pi \bar{y}A \tag{15}$$

โดย \bar{y} คือตำแหน่ง Centroid ของพื้นที่ที่นำมาหมุน โดยวัดจากแกนหมุน

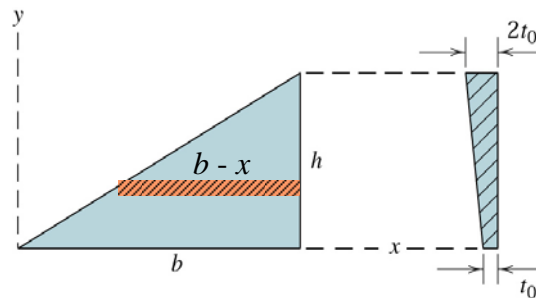
A คือพื้นที่รวมทั้งนำมาหมุน

ถ้าหมุนพื้นที่รอบแกนไม่ครบ 2π เรเดียน จะสามารถหาปริมาตรที่ได้จากสมการ (16)

$$V = \theta \bar{y}A \tag{16}$$

โดย θ เป็นมุมในหน่วยเรเดียน

5/29 The thickness of the triangle plate varies linearly with y from a value t_0 along its base $y = 0$ to $2t_0$ at $y = h$. Determine the y -coordinate of the center of mass of the plate.



วิธีทำ หาคความสัมพันธ์ของรูปร่างในรูปสมการคณิตศาสตร์ได้ดังนี้

1. ความสัมพันธ์ระหว่างพิกัด y กับความหนา

$$t = t_0 + \frac{y}{h}t_0 = t_0\left(1 + \frac{y}{h}\right)$$

2. ความสัมพันธ์ของรูปร่างหน้าตัดสามเหลี่ยม

$$\frac{x}{y} = \frac{b}{h} \longrightarrow x = \frac{b}{h}y$$

ปริมาตรของแผ่นสามเหลี่ยมหาได้ดังนี้

$$V = \int_0^h t_0\left(1 + \frac{y}{h}\right)(b - x)dy = \int_0^h t_0\left(1 + \frac{y}{h}\right)\left(b - \frac{by}{h}\right)dy$$

$$V = \int_0^h bt_0\left(1 - \frac{y^2}{h^2}\right)dy$$

จุด Centroid หาได้จาก

โมเมนต์ของปริมาตรรวม = ผลรวมของโมเมนต์ของชิ้นส่วนย่อยๆ

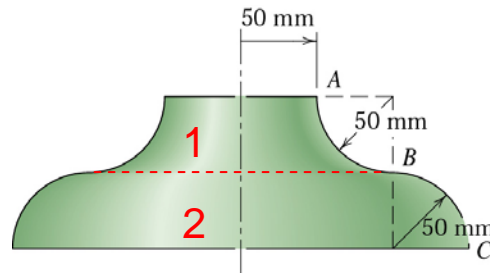
$$\bar{Y} \cdot \int_0^h bt_0\left(1 - \frac{y^2}{h^2}\right)dy = \int_0^h yt_0\left(1 + \frac{y}{h}\right)(b - x)dy$$

$$\bar{Y} \cdot \int_0^h bt_0\left(1 - \frac{y^2}{h^2}\right)dy = \int_0^h bt_0\left(y + \frac{y^3}{h^2}\right)dy$$

$$\bar{Y} = \frac{3h}{8}$$

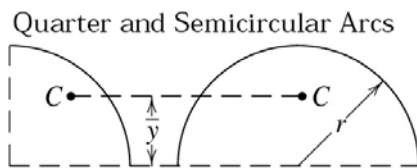
Ans

5/81 The two circular arcs AB and BC are revolved about the vertical axis to obtain the surface of revolution shown. Compute the area A of the outside of this surface

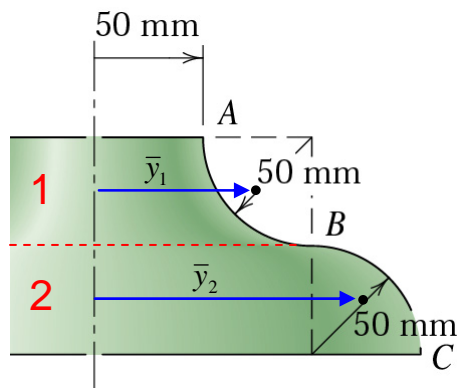


วิธีทำ หาพื้นที่ผิวโดยใช้ทฤษฎีของ Pappus
 แบ่งพื้นผิวออกเป็น 2 ส่วน ส่วนที่ 1 เกิดจากการหมุนเส้นโค้ง AB รอบแกนในแนวตั้ง ส่วนที่ 2 เกิดจากการหมุนเส้นโค้ง BC รอบแกนในแนวตั้ง

จากสมการของ Pappus $A = \theta \bar{y}L$



จากตารางจะได้ $\bar{y} = \frac{2r}{\pi}$



$$\bar{y}_1 = \left(100 - \frac{2 \cdot 50}{\pi}\right)$$

$$\bar{y}_2 = \left(100 + \frac{2 \cdot 50}{\pi}\right)$$

พื้นที่ส่วนที่ 1 $A_1 = 2\pi\left(100 - \frac{2 \cdot 50}{\pi}\right)\left(\frac{2\pi \cdot 50}{4}\right) = 3.3640 \times 10^4 \text{ mm}^2$

พื้นที่ส่วนที่ 2 $A_2 = 2\pi\left(100 + \frac{2 \cdot 50}{\pi}\right)\left(\frac{2\pi \cdot 50}{4}\right) = 6.5055 \times 10^4 \text{ mm}^2$

พื้นที่รวม $A_1 + A_2 = (3.3640 + 6.5055) \times 10^4 = 9.87 \times 10^4 \text{ mm}^2$ **Ans**

5/9 Fluid statics

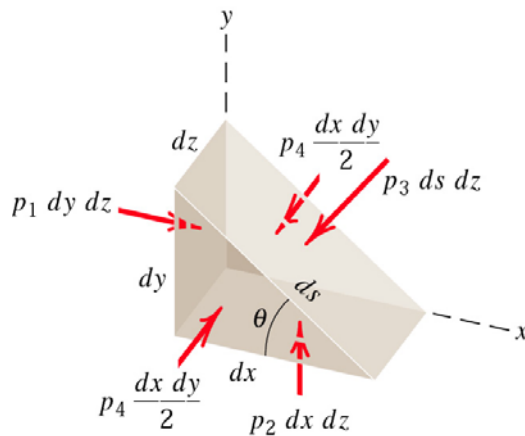
ในบทก่อนๆ เราพิจารณาแรงที่กระทำระหว่างของแข็ง แต่ในบทนี้จะพิจารณาถึงแรงที่กระทำเนื่องจากความดันของของไหล ก่อนจะศึกษาแรงเนื่องจากความดันของของไหล จำเป็นจะต้องรู้สมบัติของของไหลในสภาวะอยู่นิ่งเสียก่อนดังนี้

สมบัติของของไหลในสภาวะอยู่นิ่ง

1. ของไหลในสภาวะอยู่นิ่งไม่สามารถรับแรงเฉือนได้
2. จากผลของข้อ 1 จะได้ว่า แรงที่กระทำโดยของไหลที่อยู่นิ่งจะเกิดเฉพาะแรงในแนวตั้งฉากกับผิวของไหลเท่านั้น

ความดันของของไหล

จากกฎของปาสคาล (Pascal's law) ทราบว่า เมื่อพิจารณาจุดๆ หนึ่งในของไหล ความดันที่กระทำกับจุดๆ นี้ไม่ว่าจะเป็นทิศทางใดจะมีขนาดเท่ากันตลอด กฎของปาสคาลนี้สามารถพิสูจน์ได้โดยพิจารณาชั้นของไหลซึ่งมีขนาดเล็กๆ (พิจารณาเหมือนเป็นจุดๆ หนึ่งในของไหล) ดังแสดงในรูปที่ 9



รูปที่ 9 แรงที่กระทำกับชั้นของไหลเล็กๆ

จากรูปความดันที่กระทำที่แต่ละผิวของชั้นของไหล มีค่าเท่ากับ p_1 , p_2 , p_3 และ p_4 ตามลำดับ ดังนั้นจะสามารถหาแรงที่กระทำกับแต่ละพื้นผิวได้โดยนำเอาความดันมาคูณกับพื้นที่หน้าตัด ดังแรงที่แสดงในรูปที่ 9 เนื่องจากของไหลอยู่นิ่ง แรงที่กระทำในแต่ละทิศทางจะอยู่ในสภาวะสมดุล ดังแสดงในสมการ (17)

สมดุลตามแนวแกน x
$$p_1 \cdot dy \cdot dz = p_3 \cdot ds \cdot dz \cdot \sin \theta$$

สมดุลตามแนวแกน y
$$p_2 \cdot dx \cdot dz = p_3 \cdot ds \cdot dz \cdot \cos \theta + \rho g \cdot \frac{dx \cdot dy \cdot dz}{2} \tag{17}$$

เนื่องจาก $ds \cdot \sin \theta = dy$, $ds \cdot \cos \theta = dx$ และ ค่า $\rho g \cdot \frac{dx \cdot dy \cdot dz}{2}$ มีค่าน้อยมากเมื่อเทียบกับเทอมอื่นๆ สามารถละทิ้งได้

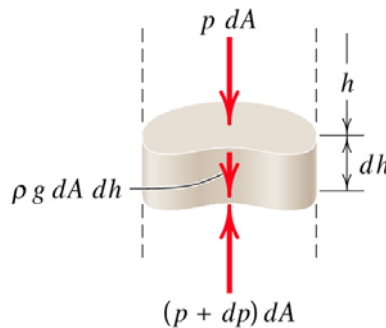
แทนความสัมพันธ์เหล่านี้ลงในสมการ (17) จะได้

$$p_1 = p_2 = p_3 = p \tag{18}$$

จากสมการ (18) จะได้ว่าความดันที่กระทำกับจุดๆ หนึ่งในของไหล (ชั้นของไหลเล็กๆ ตามรูป) จะมีขนาดเท่ากัน ไม่ว่าจะกระทำในทิศทางใด ซึ่งสอดคล้องกับกฎของปาสคาล

ความดันของของไหลที่ระดับความลึกต่างกัน

ความดันของของไหลมีความสัมพันธ์กับระยะในแนวตั้ง รูปที่ 9 แสดงแรงในแนวตั้งที่กระทำกับชั้นของไหล



รูปที่ 9 แรงในแนวตั้งที่กระทำกับชั้นของไหล

เนื่องจากของไหลอยู่ในสภาวะสมดุล จะเขียนสมการสมดุลในแนวตั้งได้ดังนี้

$$p \cdot dA + \rho \cdot g \cdot dA \cdot dh - (p + dp)dA = 0$$

$$dp = \rho \cdot g \cdot dh \tag{19}$$

จากสมการที่ (19) จะเห็นว่าความดันของไหลจะเพิ่มขึ้นเมื่อระยะ h หรือความลึกมากขึ้น เมื่อของไหลเป็นของเหลว ซึ่งมีค่าความหนาแน่น ρ คงที่ สมการที่ (19) จะเขียนได้ดังนี้

$$p = p_0 + \rho gh \tag{20}$$

โดย p_0 เป็นความดันที่ผิวของของเหลว ($h = 0$)

หน่วยของความดัน คือ N/m^2 หรือ Pa

ถ้าผิวของของเหลวเปิดสู่บรรยากาศ สมการ (20) จะเขียนได้ดังนี้

$$p = p_a + \rho gh \tag{21}$$

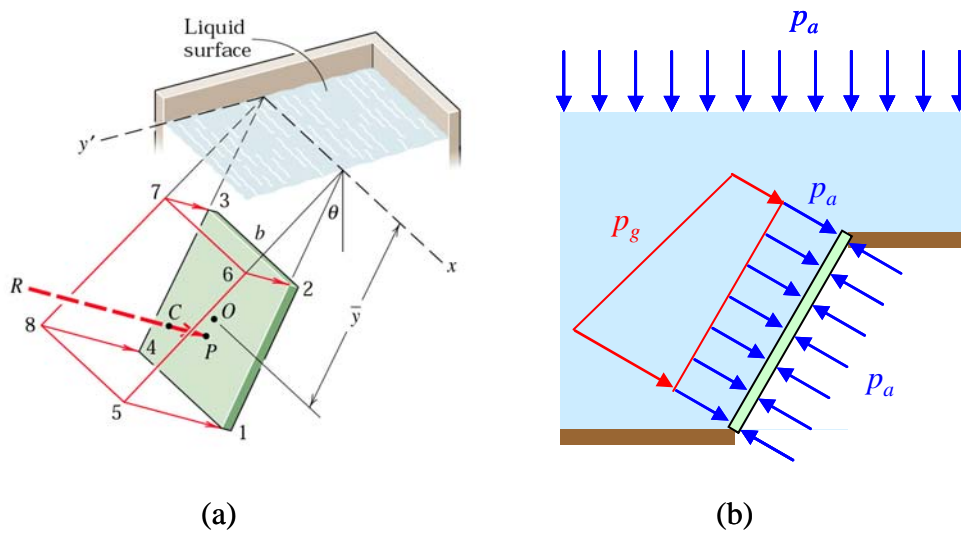
โดย p_a เป็นความดันบรรยากาศ มีค่าเท่ากับ 101.3 kPa

เครื่องมือวัดความดันโดยทั่วไปจะวัดความแตกต่างระหว่างความดันของของไหล กับความดันบรรยากาศ หรือกล่าวอีกอย่างหนึ่งว่า วัดความดันที่เพิ่มขึ้นขึ้นจากความดันบรรยากาศ ความดันที่เครื่องมือวัดวัดได้เรียกว่า ความดันเกจ p_g และมีความสัมพันธ์ตามสมการ (22)

$$p_g = \rho gh \tag{22}$$

ความดันของเหลวที่กระทำต่อแผ่นสี่เหลี่ยมจมนในของเหลว

ปัญหาแผ่นสี่เหลี่ยมจมนในของเหลวพบได้ทั่วไปในงานวิศวกรรม ตัวอย่างปัญหาประเภทนี้ได้แก่ ปัญหาแรงดันที่กระทำกับผนังเขื่อน หรือ ผนังแก๊งก์น้ำ เป็นต้น



รูปที่ 10 แผ่นสี่เหลี่ยมจมนในของเหลว

รูปที่ 10 แสดงตัวอย่างของแผ่นสี่เหลี่ยมจมนในของเหลว ในรูปที่ 10(a) เส้นบางสีแดงแสดงถึงความดันของของเหลวที่กระทำกับแผ่นสี่เหลี่ยม จะเห็นว่าที่ระดับความลึกมากขึ้น ความดันของของเหลวจะมากขึ้นด้วยตามสมการ $dp = \rho \cdot g \cdot dh$ และแสดงให้เห็นด้วยความยาวของเส้นบางสีแดงที่ยาวมากขึ้น ความดันของของเหลวนี้จะกระทำกระจายทั่วทั้งแผ่นสี่เหลี่ยม

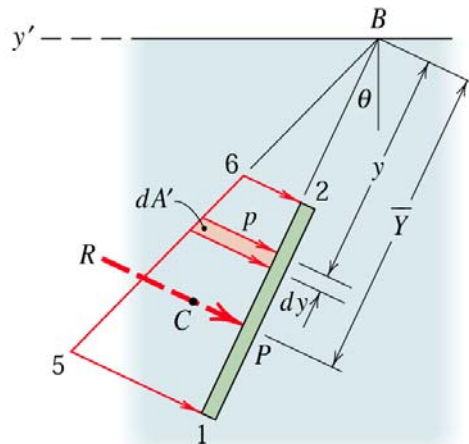
รูปที่ 10(b) แสดงมุมมองด้านข้างของแผ่นสี่เหลี่ยม เนื่องจากระบบนี้เป็นระบบเปิดซึ่งผิวของเหลวเปิดสู่บรรยากาศ แรงดันบรรยากาศ p_a จะกระทำต่อผิวของแผ่นสี่เหลี่ยมทุกๆ ด้าน ดังนั้นแรงลัพธ์เนื่องจากแรงดันบรรยากาศจึงหักล้างกันไปหมด และมีค่าเท่ากับ 0 การคิดแรงที่กระทำในกรณีระบบเปิดสู่บรรยากาศจึงคิดเพียงแต่ความดันเกจ ซึ่งแสดงโดยเส้นสีแดงเท่านั้น เมื่อพิจารณาเส้นบางสีแดงในรูปที่ 10(a) ก็พบว่าแสดงเฉพาะความดันเกจเช่นกัน โดยจะเห็นได้จากที่ผิวของเหลวมีความดันเป็นศูนย์ เมื่อรวมแรงที่เกิดจากความดันนี้จะสามารถรวมได้เป็นแรงลัพธ์ R แสดงด้วยเส้นประที่สีแดง

การหาขนาดของแรงลัพธ์เนื่องจากความดันของของเหลว

การหาขนาดของแรงลัพธ์เนื่องจากความดันของของเหลวกระทำได้ 3 วิธี ได้แก่วิธีการอินทิเกรตโดยตรง วิธีการหาโดยใช้หลักการหาจุด Centroid และวิธีหาปริมาตรของปริซึมความดัน

1.วิธีการอินทิเกรต

พิจารณาการหาแรงกระทำกับแผ่นสี่เหลี่ยมจมนในของเหลว แสดงดังรูปที่ 11



รูปที่ 11 การหาแรงกระทำกับแผ่นสี่เหลี่ยมจมนในของเหลว

แรงลัพธ์

$$\begin{aligned}
 R &= \int dR = \int p dA \\
 R &= \int (\rho g h) dA = \int_{y_2}^{y_1} (\rho g y \cos \theta) b dy \\
 R &= \rho g b \cos \theta \left(\frac{y_1^2 - y_2^2}{2} \right) = \rho g b \cos \theta \frac{(y_1 + y_2)(y_1 - y_2)}{2} \\
 R &= \rho g b L \frac{(y_1 \cos \theta + y_2 \cos \theta)}{2} = \rho g b L \frac{h_1 + h_2}{2} \quad (23-1)
 \end{aligned}$$

โดย h เป็นความลึกจากผิวของเหลว

b คือความกว้างของแผ่นสี่เหลี่ยม (ลึกลงไปในกระดาษ)

L คือความยาวของแผ่น

แรงลัพธ์สามารถเขียนในรูปความดันได้ดังนี้

$$R = \rho g b L \frac{h_1 + h_2}{2} = \frac{p_1 + p_2}{2} b L \quad (23-2)$$

2. การหาแรงลัพธ์อาจจะพิจารณาโดยใช้ความรู้เกี่ยวกับการหาจุด Centroid

$$R = \int (\rho gh) dA = \rho g \int h dA = \rho g \bar{h} A \quad (24-1)$$

โดย $\int h dA = \bar{h} A$

\bar{h} คือความลึกที่จุด Centroid ของแผ่นสี่เหลี่ยม ซึ่งในกรณีแผ่นสี่เหลี่ยม ค่านี้จะเท่ากับ ความลึกเฉลี่ย

การหาแรงลัพธ์สามารถเขียนในรูปความดันได้ดังนี้

$$R = \rho g \bar{h} A = \bar{p} \cdot A \quad (24-2)$$

โดย \bar{p} คือความดันที่จุด Centroid ของแผ่นสี่เหลี่ยม ซึ่งในกรณีแผ่นสี่เหลี่ยม ค่านี้จะเท่ากับ ความดันเฉลี่ย

3. วิธีหาปริมาตรของปริซึมความดัน

พิจารณารูปที่ 11 เช่นเดียวกับการหาโดยวิธีการอินทิเกรต

$$\begin{aligned} \text{แรงลัพธ์} \quad R &= \int dR = \int p dA \\ R &= \int p b dy = \int b p dy = \int b dA' \end{aligned} \quad (25)$$

โดย $dA' = \int p dy$ คือพื้นที่ที่แรงเสียดทานในรูปที่ 11

ดังนั้น ผลคูณของ b กับ dA' จึงเป็นปริมาตรส่วนย่อยๆ และแรงลัพธ์ R จึงเป็น ปริมาตรรวมของปริซึมความดัน ซึ่งมีหน้าตัดเป็นจุด 1-2-6-5 และมีความหนาเข้าไปในกระดาษ b เมื่อพิจารณาในรูปที่ 10 แรงลัพธ์ R สามารถหาได้ปริมาตรของปริซึมความดัน ซึ่งล้อมรอบ ด้วยจุด 1-2-3-4-5-6-7-8

การหาตำแหน่งของแรงลัพธ์

การหาตำแหน่งของแรงลัพธ์เนื่องจากความดันของของเหลวใช้หลักการของโมเมนต์ โดยผลรวมโมเมนต์เนื่องจากแรงย่อยๆ จากความดันของเหลว มีค่าเท่ากับโมเมนต์ซึ่งเกิดจาก แรงลัพธ์รวม การหาตำแหน่งของแรงลัพธ์กระทำได้ 2 วิธี ได้แก่วิธีการอินทิเกรตโดยตรง และวิธี หาตำแหน่งของแรงลัพธ์รวมจากตำแหน่งแรงย่อยๆ

1. วิธีการอินทิเกรต

พิจารณารูปที่ 11 แรงลัพธ์ R กระทำผ่านจุด C ซึ่งห่างจากจุด B ตามแนวแกน y เป็นระยะ \bar{Y}

โมเมนต์เนื่องจากแรงลัพธ์ = ผลรวมโมเมนต์เนื่องจากแรงย่อยๆ

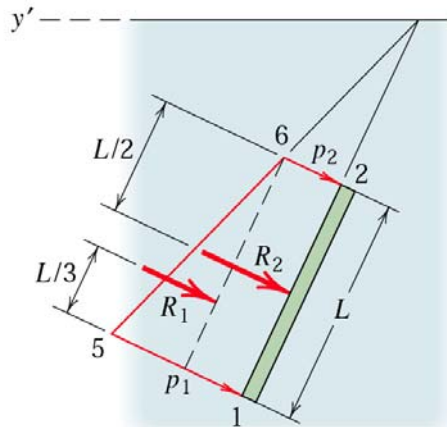
$$\begin{aligned} \bar{Y} \cdot R &= \int y p dA = \int y p b dy \\ \bar{Y} \cdot \int p b dy &= \int y p b dy \\ \bar{Y} &= \frac{\int y p b dy}{\int p b dy} \end{aligned} \quad (26)$$

กรณีแผ่นสี่เหลี่ยม b มีค่าคงที่ ดังนั้นสมการที่ (26) จะกลายเป็น

$$\bar{Y} = \frac{\int y p dy}{\int p dy} = \frac{\int y dA'}{\int dA'} \quad (27)$$

ซึ่งจะพบว่า \bar{Y} คือตำแหน่งจุด Centroid ของพื้นที่สี่เหลี่ยมคางหมู 1-2-6-5 ในรูปที่ 11 นั้นเอง

2. วิธีหาค่าแห่งแรงลัพธ์รวมจากตำแหน่งแรงย่อยๆ



รูปที่ 12 การหาค่าแห่งแรงลัพธ์จากแรงย่อยๆ

เนื่องจากแรงลัพธ์หาได้จากปริมาตรของปริซึมความตันซึ่งมีหน้าตัดสี่เหลี่ยมคางหมู 1-2-6-5 และตำแหน่งของแรงลัพธ์เป็นตำแหน่งจุด Centroid ของรูปสี่เหลี่ยม 1-2-6-5 ดังนั้นจะสามารถหาค่าแห่งจุด Centroid ของสี่เหลี่ยมคางหมูได้โดยแบ่งสี่เหลี่ยมคางหมูออกเป็นสองส่วนคือ ส่วนที่เป็นสามเหลี่ยม และส่วนที่เป็นสี่เหลี่ยมผืนผ้าดังแสดงในรูปที่ 12

โมเมนต์เนื่องจากแรงลัพธ์ = โมเมนต์เนื่องจากชิ้นสามเหลี่ยม + โมเมนต์จากสี่เหลี่ยม

$$\bar{Y} \cdot R = \bar{y}_1 R_1 + \bar{y}_2 R_2 \quad (28)$$

\bar{Y} , \bar{y}_1 , และ \bar{y}_2 อาจจะวัดจากตำแหน่งอ้างอิงตามรูปที่ 11 ก็ได้ หรือจะวัดจากตำแหน่งอื่นก็ได้ เช่นถ้าวัดจากจุด 2 สามารถหาค่าแห่งจุดแรงลัพธ์กระทำได้ดังนี้

$$\bar{Y} \cdot (R_1 + R_2) = \frac{2L}{3} R_1 + \frac{L}{2} R_2 \quad (29)$$

โดย \bar{Y} จะวัดจากจุด 2 ด้านบนของแผ่นสี่เหลี่ยม

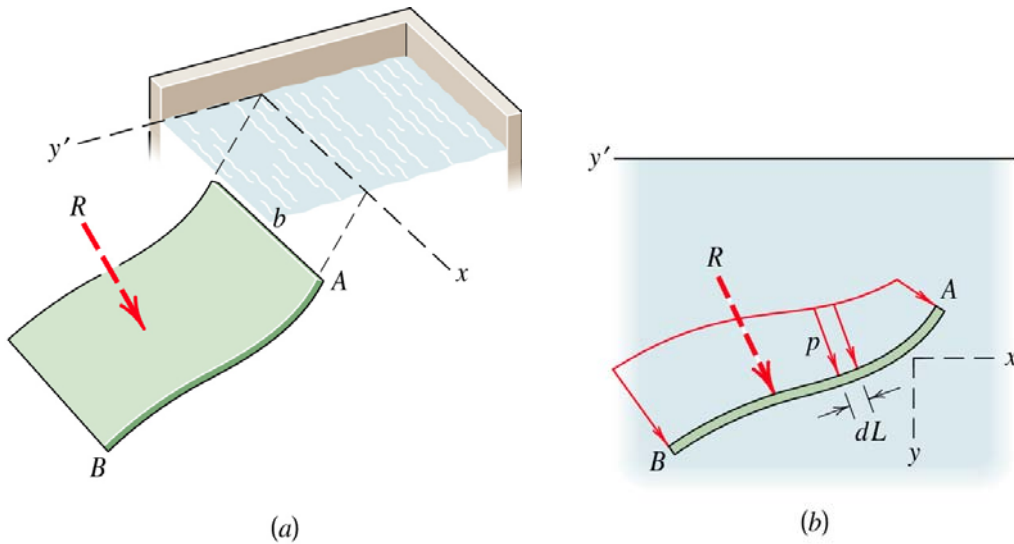
ความตันของเหลวที่กระทำบนแผ่นสี่เหลี่ยมโค้งงอในของเหลว

พิจารณาแรงที่กระทำกับแผ่นสี่เหลี่ยมโค้งงอในของเหลวแสดงดังรูปที่ 12 จากรูปจะพบว่าความตันที่กระทำกับแผ่นโค้งจะมีทิศทางตั้งฉากกับผิวโค้งเสมอ อย่างไรก็ตามทิศทางของความตันและแรงที่กระทำแต่ละจุด จะเปลี่ยนแปลงไปตลอดแนวโค้ง การหาแรงลัพธ์ R ซึ่งเป็น

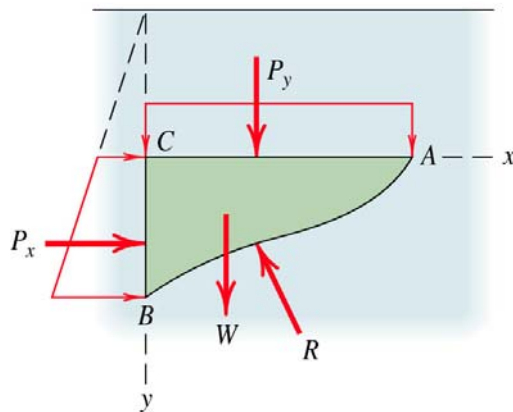
ปริมาณเวกเตอร์ และตำแหน่งที่แรงลัพธ์กระทำ จึงจำเป็นต้องคำนึงถึงทิศทางแรงกระทำด้วย ดังจะเห็นได้จากสมการ (30) ดังนี้

$$R_x = b \int (pdL)_x = b \int p dy \quad \text{และ} \quad R_y = b \int (pdL)_y = b \int p dx \quad (30)$$

การพิจารณาหาแรงและตำแหน่งของแรงที่กระทำกับผิวโค้งยังสามารถทำได้อีกวิธีหนึ่ง โดยใช้หลักการของสมดุล พิจารณารูปที่ 13 ซึ่งแสดง FBD ของระบบที่จะพิจารณา



รูปที่ 12 แผ่นสี่เหลี่ยมโค้งจมในของเหลว



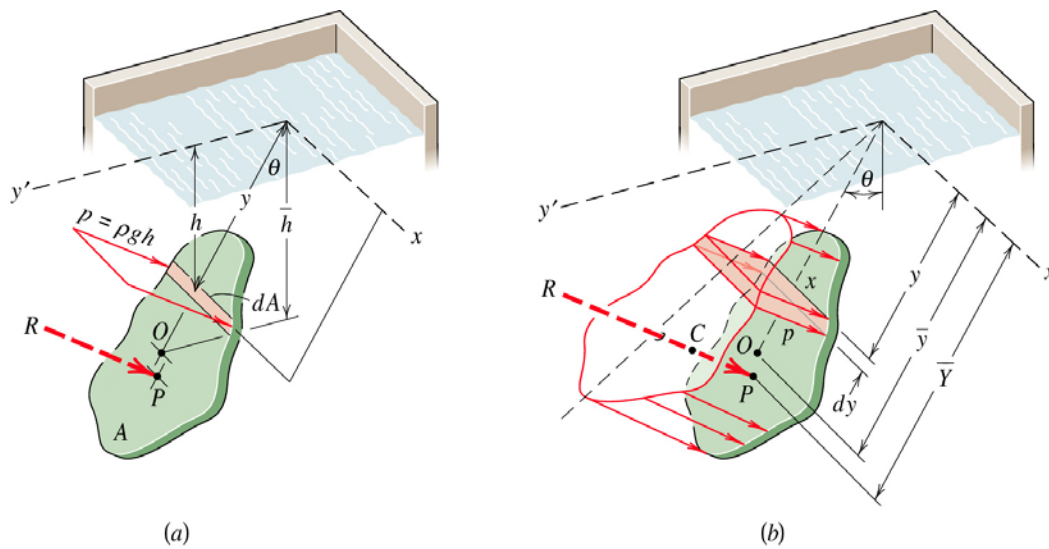
รูปที่ 13 ระบบที่พิจารณาเพื่อหาแรงที่กระทำกับแผ่นสี่เหลี่ยมโค้ง

การหาแรงที่กระทำ R กับแผ่นสี่เหลี่ยมโค้งในรูปที่ 12(b) โดยวิธีของสมดุลจะพิจารณาโดยตัดของเหลวซึ่งติดกับแผ่นโค้ง (ส่วนสีเขียว ABC ในรูปที่ 13) มาคิดแทน และแรงที่แผ่นสี่เหลี่ยมโค้งกระทำกับส่วนของเหลว R จะมีค่าเท่ากับแรงที่ของเหลวกระทำกับแผ่นสี่เหลี่ยมโค้งในรูป 12(b) โดยเป็นแรง action-reaction กันตามกฎของที่ 3 ของนิวตัน แรงนี้เป็นแรงที่ไม่ทราบค่าและต้องการจะหา สำหรับแรงอื่นๆ ที่กระทำกับของเหลวได้แก่ แรงที่ผิว Px และ Py

ซึ่งสามารถหาได้โดยง่ายตามวิธีที่ได้กล่าวมาแล้ว และแรงเนื่องจากน้ำหนักของของเหลว W ซึ่งก็สามารถหาค่าได้เช่นกัน เมื่อทราบค่า P_x , P_y และ W แล้วก็ใช้สมการสมดุลจะสามารถหาค่า R ออกมาได้ ตำแหน่งของแรงลัพธ์ R ก็สามารถหาค่าได้โดยใช้หลักการสมดุลของโมเมนต์กับ FBD ที่แสดงในรูปที่ 13

ความดันของเหลวที่กระทำบนแผ่นเรียบจมในของเหลว

พิจารณาแรงที่กระทำกับแผ่นเรียบรูปร่างใดๆ ซึ่งจมในของเหลวแสดงดังรูปที่ 14 การหาแรงที่กระทำกับแผ่นเรียบสามารถพิจารณาได้หลายรูปแบบดังนี้



รูปที่ 14 แรงที่กระทำกับแผ่นเรียบจมในของเหลว

1. การหาขนาดของแรงลัพธ์ในกรณีนี้ทำโดยวิธีการอินทิเกรต

$$R = \int p dA = \rho g \int h x dy \tag{31}$$

เนื่องจาก x เป็นฟังก์ชันของ y ถ้ารู้ความสัมพันธ์ของ x กับ y จะสามารถอินทิเกรตสมการ (31) โดยตรงเพื่อหาแรงลัพธ์ออกมาได้

2. การหาขนาดของแรงลัพธ์อาจใช้หลักการของการหาจุด Centroid

$$R = \int p dA = \rho g \int h dA$$

เนื่องจาก $\int h dA = \bar{h} A$ ดังนั้น

$$R = \rho g \bar{h} A \tag{32}$$

โดย \bar{h} คือความลึกที่จุด Centroid ของพื้นที่ A

3. ใช้หลักการหาปริมาตรของรูปทรงความตัน

$$R = \int p dA = \int dV' = V' \quad (33)$$

โดย V' คือปริมาตรของรูปทรงที่ล้อมรอบด้วยแผ่นเรียบสี่เหลี่ยม และเส้นบางสีแดงแสดงในรูปที่ 14(b)

การหาตำแหน่งของแรงลัพธ์

การหาตำแหน่งของแรงลัพธ์ในกรณีแผ่นเรียบซึ่งมีรูปร่างใดๆ ใช้หลักการของโมเมนต์ เช่นเดียวกับกรณีของแผ่นสี่เหลี่ยม ดังนี้

$$\begin{aligned} R \cdot \bar{Y} &= \int y dR \\ \bar{Y} \cdot \int p x dy &= \int y p x dy \\ \bar{Y} &= \frac{\int y p x dy}{\int p x dy} = \frac{\int y dV'}{\int dV'} \end{aligned} \quad (34)$$

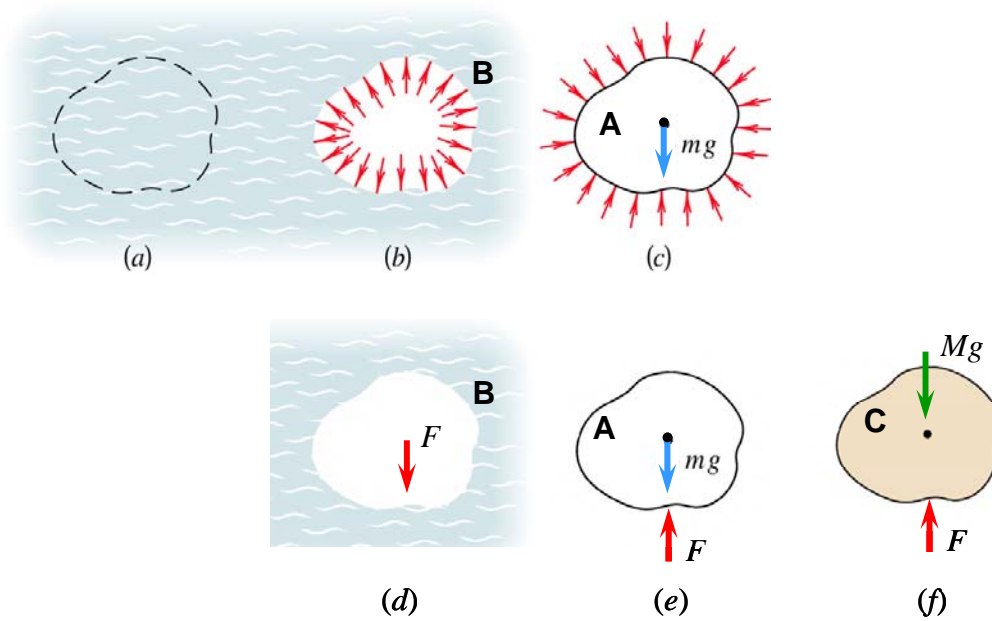
จากสมการที่ (34) พบว่าตำแหน่งของแรงลัพธ์จะผ่านจุด Centroid ของรูปทรงที่ล้อมรอบด้วยแผ่นเรียบสี่เหลี่ยม และเส้นบางสีแดง

สรุปการหาแรงลัพธ์และตำแหน่งของแรงลัพธ์

การหาแรงลัพธ์ และตำแหน่งของแรงลัพธ์สามารถสรุป และมีข้อแนะนำดังนี้

1. การหาโดยวิธีการอินทิเกรตอาจจะดูยาก แต่ถ้าเข้าใจแล้วทำได้ทุกกรณีไม่ว่าจะหาขนาดแรง หรือตำแหน่งของแรงลัพธ์โดยไม่เกิดความสับสน
2. กรณีแผ่นสี่เหลี่ยมเรียบ หาขนาดแรงโดยการหาปริมาตรของปริซึมความตันทำได้ง่ายที่สุด ส่วนตำแหน่งของแรงลัพธ์คือตำแหน่ง Centroid ของปริมาตรปริซึมความตัน ซึ่งทำได้โดยแบ่งปริซึมเป็นรูปทรงเรขาคณิตที่รู้ตำแหน่งจุด Centroid และใช้หลักการของโมเมนต์
3. กรณีแผ่นสี่เหลี่ยมโค้ง ใช้วิธีการตัดส่วนของเหลว และใช้สมการสมดุลในการหาขนาดของแรงลัพธ์ และตำแหน่งของแรงลัพธ์
4. กรณีแผ่นเรียบที่มีรูปร่างใดๆ ใช้สูตรการหาจะง่ายที่สุด โดยขนาดของแรงลัพธ์ $R = \rho g \bar{h} A$ โดย \bar{h} คือความลึกที่จุด Centroid ของพื้นที่หน้าตัด ไม่ใช่ความลึกเฉลี่ย
ตำแหน่งของแรงลัพธ์ เกิดที่ตำแหน่ง Centroid ของปริมาตรรูปทรงที่เกิดจากความตัน โดยปกติมักจะต้องการตั้งสมการอินทิเกรตเพื่อหาตำแหน่งแรงลัพธ์

แรงลอยตัว (Buoyancy)



รูปที่ 15 แรงลอยตัว

แรงลอยตัวสามารถอธิบายได้ดังรูปที่ 15 พิจารณาของเหลวที่อยู่หนึ่งดังรูป 15(a) เมื่อตัดชิ้นของเหลวออกมาพิจารณาแรงกระทำ ของเหลวที่ตัดมาเรียกว่าของเหลว A ส่วนของเหลวเดิมที่เหลือจากการตัดเรียกว่าของเหลว B แรงที่ของเหลว A กระทำกับของเหลว B แสดงในรูปที่ 15(b) ส่วนแรงที่ของเหลว B กระทำกับของเหลว A แสดงด้วยลูกศรสีแดงในรูปที่ 15(c) จะพบว่าแรงที่กระทำที่ผิวของเหลวจะตั้งฉากกับผิวของเหลว และกระจายตลอดผิว

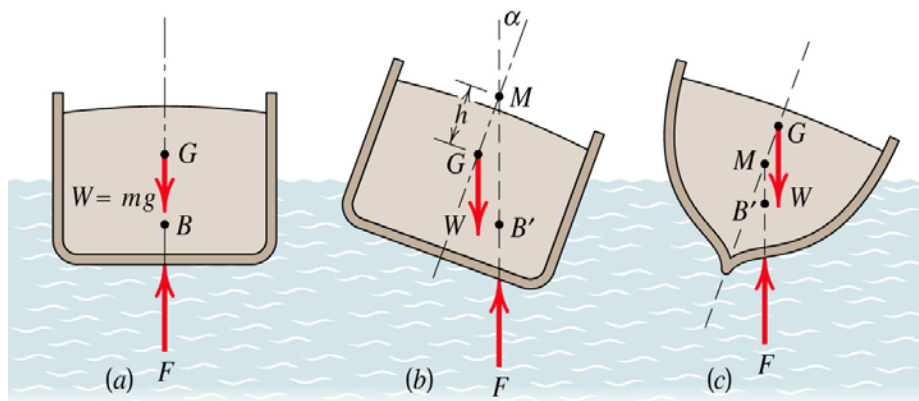
พิจารณารูปที่ 15(c) เมื่อรวมแรงกระจายเข้าด้วยกันจะสามารถเขียนแรงที่ทำกับของเหลว A ได้ดังรูปที่ 15(e) เนื่องจากของเหลวอยู่หนึ่ง (อยู่ในสภาวะสมดุล) และมีแรงเพียงแค่ 2 แรงกระทำกับของเหลว A แรงลัพธ์จากแรงกระจาย F จึงมีค่าเท่ากับน้ำหนักของของเหลว A ซึ่งมีค่า mg และทิศทางของแรงต้องอยู่ในแนวเส้นตรงกับแรงเนื่องจากน้ำหนักของของเหลว หรืออาจกล่าวอีกอย่างว่าแรง F ต้องผ่านจุดศูนย์กลางถ่วงของของเหลว A ถ้าของเหลว A มีเนื้อสม่ำเสมอ อาจกล่าวได้ว่าแรง F ต้องกระทำผ่านจุด Centroid ของของเหลว A เมื่อพิจารณาของเหลว B จะพบว่าแรง F ที่ของเหลว A กระทำกับของเหลว B ดังแสดงในรูปที่ 15(d) แรงนี้เป็นแรง action-reaction กับแรง F ในรูป 15(e) นั่นเอง

สมมุติให้มีวัตถุ C รูปร่างเหมือนของเหลว A ทุกประการ วางแทนที่ของเหลว A ในของเหลว B จะพบว่าแรงเนื่องวัตถุ C กระทำกับของเหลว B จะยังมีค่า F เท่าเดิม เนื่องจากรูปร่างเหมือนเดิม ดังนั้นเมื่อพิจารณาที่วัตถุ C แรงเนื่องจากของเหลว B ที่กระทำกับวัตถุ C จึงมีขนาด F เท่าเดิม และมีทิศทางชี้ขึ้น รวมถึงตำแหน่งของแรงเหมือนเดิม เนื่องจากแรง F จะชี้ขึ้นเสมอ จึงเรียก F ว่าแรงลอยตัว และเนื่องจากขนาดของแรง F สมดุลกับน้ำหนักของเหลว A ดังนั้นจึงกล่าวได้ว่า แรง F มีขนาดเท่ากับน้ำหนักของเหลว A นั่นคือของเหลวที่ถูกวัตถุ C แทนที่นั่นเอง

จากที่อธิบายข้างต้นสามารถสรุปได้ดังนี้ แรงลอยตัวมีขนาดเท่ากับน้ำหนักของเหลวที่ถูกแทนที่ โดยทิศทางของแรงจะชี้ขึ้นและผ่านจุดศูนย์กลางถ่วงของของเหลวที่ถูกแทนที่ แรงลอยตัวเขียนเป็นสมการได้ดังนี้

$$F = \rho_{fluid} gV \tag{35}$$

โดย ρ_{fluid} คือความหนาแน่นของของเหลวที่ถูกแทนที่
 V คือปริมาตรของเหลวที่ถูกแทนที่

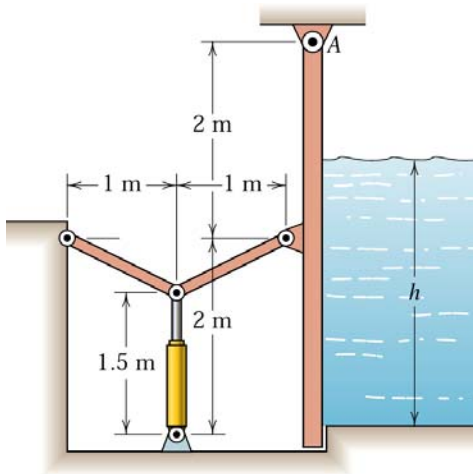


รูปที่ 16 แรงลอยตัวกับการออกแบบเรือ

แรงลอยตัวสามารถนำไปประยุกต์ใช้กับการออกแบบเรือได้ดังแสดงในรูปที่ 16 รูปที่ 16(a) แสดงเรือขณะที่ไม่เกิดการโคลง น้ำหนักของเรือ mg กระทำผ่านจุดศูนย์กลางถ่วงของเรือ G ส่วนแรงลอยตัว F กระทำผ่านจุดศูนย์กลางของแรงลอยตัว B ซึ่งเป็นจุด Centroid ของปริมาตรส่วนที่จม (ซึ่งก็คือจุดศูนย์กลางถ่วงของของเหลวที่ถูกแทนที่นั่นเอง)

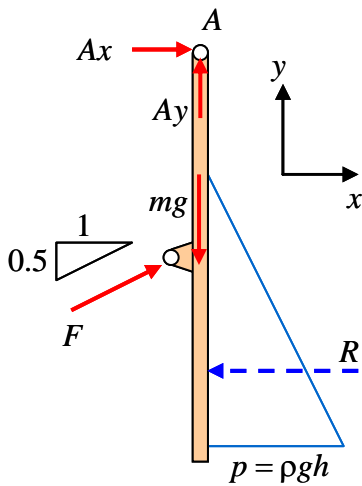
เมื่อเรือโคลงตามรูปที่ 16(b) จะพบว่าตำแหน่งจุด B ที่แรงลอยตัวผ่าน จะย้ายไปที่ตำแหน่ง B' เนื่องจากเกิดการเปลี่ยนแปลงรูปร่าง และปริมาตรของของเหลวส่วนที่จม ตำแหน่งแรงลอยตัวนี้ จะมีแนวโน้มทำให้เกิดโมเมนต์หมุนให้เรือกลับเข้าสู่สภาวะที่มีเสถียรภาพได้ ส่วนรูปที่ 16(c) เนื่องจากออกแบบรูปร่างเรือต่างกัน ตำแหน่งที่แรงลอยตัวกระทำจะต่างกัน ในกรณีนี้แขนของโมเมนต์เนื่องจากแรงลอยตัวจะน้อยกว่าแขนของโมเมนต์เนื่องจากน้ำหนัก ซึ่งมีแนวโน้มที่เรือจะพลิกคว่ำได้

เรียบเรียงจาก “Engineering Mechanics Statics fifth edition SI version” ของ J. L. Meriam และ L. G. Kraige เพื่อใช้ประกอบการเรียนการสอนวิชา 2103213 Engineering Mechanics I โดย อ.ดร. ชนัตต์ รัตนสุมาวงศ์



5/179 The hydraulic cylinder operates the toggle which closes the vertical gate against the pressure of fresh water on the opposite side. The gate is rectangular with a horizontal width of 2 m perpendicular to the paper. For a depth $h = 3$ m of water, calculate the required oil pressure p which acts on the 150-mm-diameter piston of the hydraulic cylinder.

วิธีทำ เขียน FBD ของประตูน้ำได้ดังนี้



เนื่องจากระบบนี้เป็นระบบเปิดสู่บรรยากาศ ผลของความดันบรรยากาศทั้งสองด้านของประตูน้ำหักล้างกันหมด จึงไม่ต้องคิดความดันบรรยากาศ

แรงลัพธ์ R หาโดยวิธีการปริซึมความดัน ดังนี้

$$R = \frac{1}{2}(\rho gh)(h)(\text{gate width})$$

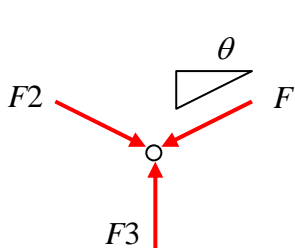
$$R = \frac{1}{2}(10^3 \cdot 9.81 \cdot 3)(3)(2) = 88290 \text{ N}$$

เนื่องจากลักษณะปริซึมเป็นรูปสามเหลี่ยม จึงรู้ว่าแรง R กระทำที่ความสูง 1/3 ของ h นับจากฐาน

$$[\sum M_A = 0] \text{ CCW+} \quad F \cdot \left(\frac{1}{\sqrt{1^2 + 0.5^2}}\right) \cdot 2 - 88290 \cdot 3 = 0$$

$$F = 148066.83 \text{ N}$$

พิจารณาแรงกระทำที่ข้อต่อของกระบอกลูกสูบ



$$[\sum F_x = 0] \quad F_2 \cos \theta - F \cos \theta = 0 \rightarrow F_2 = F$$

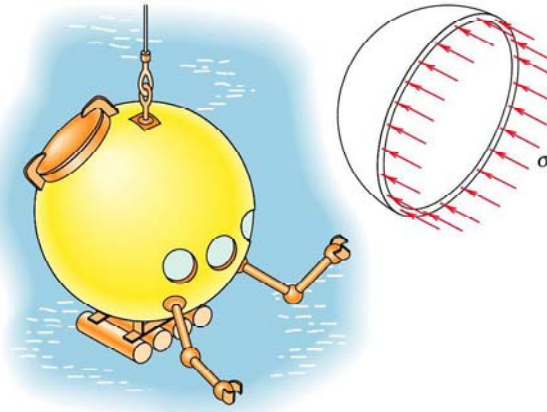
$$[\sum F_y = 0] \quad F_3 - 2F \sin \theta = 0$$

$$F_3 - 2 \cdot 148066.83 \cdot \frac{0.5}{\sqrt{1^2 + 0.5^2}} = 0$$

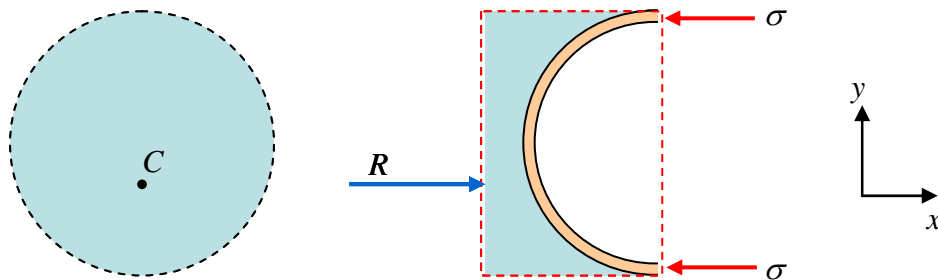
$$F_3 = 132435 \text{ N}$$

ความดันในกระบอกลูกสูบ $p = \frac{F_3}{\pi d^2 / 4} = \frac{132435}{\pi (150 \times 10^{-3})^2 / 4} = 7.494 \times 10^6 \text{ Pa}$ **Ans**

5/167 A deep-submersible diving chamber designed in the form of a spherical shell 1500 mm in diameter is ballasted with lead so that its weight slightly exceeds its buoyancy. Atmospheric pressure is maintained within the sphere during an ocean dive to a depth of 3 km. The thickness of the shell is 25 mm. For this depth calculate the compressive stress σ which acts on a diametral section of the shell, as indicated in the right-hand view.



วิธีทำ เนื่องจากวัตถุที่พิจารณามีความโค้ง จึงต้องตัด FBD ส่วนของน้ำมาคิด โดยตัดให้เป็นรูปร่างที่สามารถพิจารณาได้ง่ายดังนี้



ใน FBD ด้านบนจะแสดงเพียงแค่ว่าแรงในแนวแกน x เท่านั้น และเนื่องจากระบบนี้เป็นระบบเปิดสู่บรรยากาศ และภายในเรือดำน้ำก็มีความดันเท่ากับความดันบรรยากาศ เพราะฉะนั้นผลของความดันบรรยากาศจึงหักล้างกันหมด จึงไม่ต้องคิดผลของความดันบรรยากาศ

แรงลัพธ์ R หาได้โดยพิจารณาให้ผิวด้านข้างด้านที่มีแรงดันน้ำกระทำ เป็นเหมือนแผ่นเรียบที่มีหน้าตัดวงกลม ซึ่งกรณีนี้การใช้สูตรหาแรงลัพธ์จะทำได้ง่ายที่สุด

$$R = \rho g \bar{h} A$$

- \bar{h} คือ ความลึกที่จุด Centroid ของวงกลม ซึ่งเท่ากับ 3 km
- A คือ พื้นที่ที่แรงดันน้ำกระทำ ในที่นี้คือพื้นที่วงกลม

$$R = (1030)(9.81)(3 \times 10^3) \left(\frac{\pi \cdot 1.5^2}{4} \right)$$

แรงในเนื้อวัสดุ

$$F = \sigma \left[\frac{\pi \cdot D^2}{4} - \frac{\pi \cdot (D - 50 \times 10^{-3})^2}{4} \right]$$

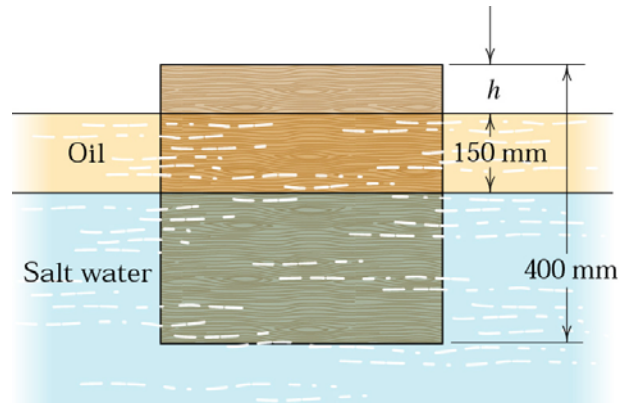
$$[\sum F_x = 0] \quad R - F = 0$$

$$(1030)(9.81)(3 \times 10^3) \left(\frac{\pi \cdot 1.5^2}{4} \right) - \sigma \left[\frac{\pi \cdot 1.5^2}{4} - \frac{\pi \cdot (1.5 - 50 \times 10^{-3})^2}{4} \right] = 0$$

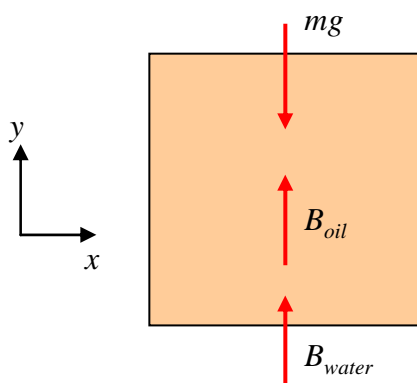
$$\sigma = 462.4 \text{ MPa}$$

Ans

5/172 A block of wood in the form of a waterproofed 400 mm cube is floating in a tank of salt water with a 150 mm layer of oil floating on the water. Assume that the cube floats in the attitude shown, and calculate the height h of the block above the surface of the oil. The density of oil, salt water, and wood are 900, 1030, and 800 kg/m³, respectively.



วิธีทำ เขียน FBD ได้ดังนี้



$$[\sum F_y = 0]$$

$$-mg + B_{oil} + B_{water} = 0$$

$$-\rho_{wood} g V_{wood} + \rho_{oil} g V_{oil} + \rho_{water} g V_{water} = 0$$

$$-800A(400) + 900A(150) + 1030A(400 - 150 - h) = 0$$

$$h = 70.39 \text{ mm}$$

Ans