

$$f(x,y) = 0 \quad \dots\dots (1)$$

$$g(x,y) = 0 \quad \dots\dots (2)$$

โดยทั่วๆ ไปได้อย่างไร

วิธีการที่จะกล่าวถึงนี้เป็นวิธีการของนิวตัน ซึ่งทำได้โดยใช้ดิฟเฟอเรนเชียลประมาณ  $f(x,y)$  กับ  $g(x,y)$  ด้วย

ฟังก์ชันที่พจน์  $x, y$  มีกำลังไม่เกินหนึ่ง แล้วหารากของสมการที่ได้จากการประมาณดังกล่าว

วิธีการก็คือ

- 1) เราเลือกค่าประมาณ  $(x_0, y_0)$  มาคู่หนึ่ง
- 2) ใช้ดิฟเฟอเรนเชียลที่จุดนั้นประมาณ  $f$  กับ  $g$  ด้วย  $f^*$  กับ  $g^*$  ตามลำดับ
- 3) แก้ระบบสมการ

$$f^*(x,y) = 0 \quad \dots\dots(1^*)$$

$$g^*(x,y) = 0 \quad \dots\dots(2^*)$$

- 4) ใช้รากที่ได้เป็นค่าประมาณคู่ใหม่ แล้ว ทำข้อ 1) - 4) ด้วยค่าประมาณคู่ใหม่ จนได้ค่าประมาณที่ดีพอ

วิธีทำโดยสังเขปมีดังนี้

ดิฟเฟอเรนเชียลของ  $f$  ที่  $(x_0, y_0)$  คือ

$$df(x_0, y_0)(h, k) = \frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial x} h + \frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial y} k$$

จึงได้ค่าประมาณของ  $f(x,y)$  เป็น

$$\begin{aligned} f(x,y) &\approx f(x_0, y_0) + df(x_0, y_0)(x - x_0, y - y_0) \\ &= f(x_0, y_0) + \frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial x} (x - x_0) + \frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial y} (y - y_0) \end{aligned}$$

ขวามือก็คือค่าของ  $f^*$  ที่กล่าวไว้ข้างต้น

ดังนั้น ฟังก์ชัน  $f^*$  ที่ใช้ประมาณ  $f$  คือ

$$f^*(x,y) = f(x_0, y_0) + \frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial x} (x - x_0) + \frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial y} (y - y_0)$$

และในทำนองเดียวกัน  $g^*$  ที่ใช้ประมาณ  $g$  คือ

$$g^*(x,y) = g(x_0, y_0) + \frac{\partial g(x_0, y_0)}{\partial x} (x - x_0) + \frac{\partial g(x_0, y_0)}{\partial y} (y - y_0)$$

จึงเขียนระบบสมการที่ใช้ประมาณราก

$$\begin{aligned} f^*(x, y) &= 0 \quad \dots\dots(1^*) \\ g^*(x, y) &= 0 \quad \dots\dots(2^*) \end{aligned} \quad \text{ได้เป็น} \dots$$

$$f(x_0, y_0) + \frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial x}(x - x_0) + \frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial y}(y - y_0) = 0$$

กับ

$$g(x_0, y_0) + \frac{\partial g(x_0, y_0)}{\partial x}(x - x_0) + \frac{\partial g(x_0, y_0)}{\partial y}(y - y_0) = 0$$

ซึ่งจัดพจน์เสียใหม่ได้เป็น

$$\frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial x}(x - x_0) + \frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial y}(y - y_0) = -f(x_0, y_0) \quad \dots(1^{**})$$

$$\frac{\partial g(x_0, y_0)}{\partial x}(x - x_0) + \frac{\partial g(x_0, y_0)}{\partial y}(y - y_0) = -g(x_0, y_0) \quad \dots(2^{**})$$

ในระบบสมการที่ได้นี้ พจน์ไม่ทราบค่า คือ

$$x - x_0 \quad \text{กับ} \quad y - y_0$$

เราแก้ระบบสมการนี้ได้โดยกฎของคราเมอร์(Cramer)

**ตัวอย่าง 14.5.1** จงแสดงการประมาณรากของระบบสมการ

$$y = x^2 - 4$$

$$x = y^2 - 1$$

โดยวิธีของนิวตัน และใช้ค่าเริ่มต้นเป็น (2,3)

**วิธีทำ** ก่อนอื่นเราให้

$$f(x, y) = y - x^2 + 4 = 0 \quad \dots(1)$$

$$g(x, y) = x - y^2 + 1 = 0 \quad \dots(2)$$

เพราะฉะนั้น

$$\begin{aligned} \frac{\partial f(x,y)}{\partial x} &= -2x \quad \dots(1x^*) \\ \frac{\partial f(x,y)}{\partial y} &= 1 \quad \dots(1y^*) \\ \frac{\partial g(x,y)}{\partial x} &= 1 \quad \dots(2x^*) \\ \frac{\partial g(x,y)}{\partial y} &= -2y \quad \dots(2y^*) \end{aligned}$$

จากสูตร

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2 f(x_0,y_0)}{\partial x^2}(x-x_0) + \frac{\partial^2 f(x_0,y_0)}{\partial y^2}(y-y_0) &= -f(x_0,y_0) \\ \frac{\partial^2 g(x_0,y_0)}{\partial x^2}(x-x_0) + \frac{\partial^2 g(x_0,y_0)}{\partial y^2}(y-y_0) &= -g(x_0,y_0) \end{aligned}$$

แทนค่าลงในสูตร

$$\begin{aligned} -2x_0(x-x_0) + (y-y_0) &= -(y_0-x_0^2+4) \\ (x-x_0) - 2y_0(y-y_0) &= -(x_0-y_0^2+1) \end{aligned}$$

โดย กฎของคราเมอร์ เราได้ว่า

$$\begin{aligned} x &= x_0 + \frac{y_0^2 - 2y_0x_0^2 + 8y_0 + x_0 + 1}{4x_0y_0 - 1} \quad \dots(1^{**}) \\ y &= y_0 + \frac{x_0^2 - 2x_0y_0^2 + 2x_0 + y_0 + 4}{4x_0y_0 - 1} \quad \dots(2^{**}) \end{aligned}$$

ต่อไปจะแสดงการใช้เครื่องคิดเลขช่วยในการคำนวณ

1. ล้างทุกอย่างออกจาก memory โดย กด SHIFT + MODE , 3 , =

2. พิมพ์สูตร (1\*\*) เข้าเครื่อง คือ

$$A = X + (Y^2 - 2YX^2 + 8Y + X + 1) \div (4XY - 1)$$

โดยที่ตัวอักษรกดโดย ใช้ปุ่ม ALPHA + ตัวอักษรสีชมพูที่ต้องการเช่น

ALPHA + (-) เราจะได้ตัวอักษร A ออกมา

3. กด CALC แล้วเครื่องจะถามว่า X? ให้เราใส่ค่า  $X_0$  ลงไปแล้วกด =

4. เครื่องจะถามเราต่อว่า Y? ให้เราใส่ค่า  $Y_0$  ลงไปแล้วกด = เราจะได้ค่า A ออกมา

5. พิมพ์สูตร (2\*\*) เข้าเครื่องคือ

$$B = Y + (X^2 - 2XY^2 + 2X + Y + 4) \div (4XY - 1)$$

6. กด  แล้วเครื่องจะถามว่า X? ให้เราใส่ค่า  $X_0$  ลงไปแล้วกด

7. เครื่องจะถามเราต่อว่า Y? ให้เราใส่ค่า  $Y_0$  ลงไปแล้วกด  เราจะได้ค่า B ออกมา

8. นำค่า A ไปใส่ใน X โดย

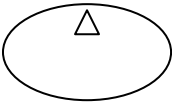
,  ,  +  ,

และค่า B ไปใส่ใน Y โดย

,  ,  +  ,

ซึ่งตอนนี้ ค่าใน X คือ  $X_1$  , และ ค่าใน Y คือ  $Y_1$

ต่อมาเป็นการหาค่า  $X_2$  และ  $Y_2$

9. กลับไปที่สูตร  $A = \dots$  โดย กด 

เมื่อพบให้กด  เมื่อถามค่า X? ให้กด

เมื่อถามค่า Y? ให้กด

จะได้ค่า A ใหม่ ซึ่งก็คือ  $X_2 = 2.423498018$

10. กลับไปที่สูตร  $B = \dots$  แล้วกด  เมื่อถามค่า X? ก็กด

เมื่อถามค่า Y? ให้กด

จะได้ค่า B ใหม่ ซึ่งก็คือ  $Y_2 = 1.863691328$

11. กลับไปทำแบบข้อ 8 เก็บค่า  $X_2$  ใน X และ เก็บค่า  $Y_2$  ใน Y

ทำซ้ำข้อ 9-11 เพื่อหาค่า  $X_3, Y_3$  อีกรอบเป็นค่า  $X_4, Y_4$  และต่อไปเรื่อยๆ ได้ค่า  $X_n, Y_n$  และหยุดเมื่อได้ค่า  $X_n = X_{n+1}$  และ  $Y_n = Y_{n+1}$

12. ทำอีกรอบหาค่า  $X_3, Y_3$  เราจะได้ค่า

$$X_3=2.418469398 \text{ และ } Y_3=1.848968941$$

$$X_4=2.418451025 \text{ และ } Y_4=1.84890536$$

$$X_5=2.418451025 \text{ และ } Y_5=1.848905358$$

$$X_6=2.418451025 \text{ และ } Y_6=1.848905358$$

ดังนั้น รากของสมการ

$$y = x^2 - 4$$

$$x = y^2 - 1$$

มีค่าประมาณ  $X=2.418451025$  และ  $Y=1.848905358$  ■

**ตัวอย่าง 14.5.2** จงแสดงการประมาณรากของระบบสมการ

$$x^2 + y^2 = 25 \quad \dots(1)$$

$$x^2 - 2y = 1 \quad \dots(2)$$

โดยวิธีของนิวตัน

ก) ใช้ค่าเริ่มต้นเป็น  $(2, 3)$

ข) ใช้ค่าเริ่มต้นเป็น  $(-2, 3)$

**วิธีทำ** พิจารณารากของระบบสมการ

$$f(x, y) = x^2 + y^2 - 25 = 0$$

$$g(x, y) = x^2 - 2y - 1 = 0$$

จะได้ว่า  $\frac{\partial f(x, y)}{\partial x} = 2x$        $\frac{\partial f(x, y)}{\partial y} = 2y$

และ  $\frac{\partial g(x, y)}{\partial x} = 2x$        $\frac{\partial g(x, y)}{\partial y} = -2$

จากกฎของคราเมอร์ จะได้ว่า

$$x - x_0 = \frac{\begin{vmatrix} -(x_0^2 + y_0^2 - 25) & 2y_0 \\ -(x_0^2 + 2y_0 - 1) & -2 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} 2x_0 & 2y_0 \\ 2x_0 & -2 \end{vmatrix}} = \frac{2(x_0^2 + y_0^2 - 25) + 2y_0(x_0^2 - 2y_0 - 1)}{-4x_0 - 4x_0 y_0}$$

$$\text{ดังนั้น } x = x_0 + \frac{2(x_0^2 + y_0^2 - 25) + 2y_0(x_0^2 - 2y_0 - 1)}{-4x_0 - 4x_0 y_0}$$

$$\text{และ } y - y_0 = \frac{\begin{vmatrix} 2x_0 & -(x_0^2 + y_0^2 - 25) \\ 2x_0 & -(x_0^2 - 2y_0 - 1) \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} 2x_0 & 2y_0 \\ 2x_0 & -2 \end{vmatrix}} = \frac{-2x_0(x_0^2 - 2y_0 - 1) + 2x_0(x_0^2 + y_0^2 - 25)}{-4x_0 - 4x_0 y_0}$$

$$\begin{aligned} \text{ดังนั้น } y &= y_0 + \frac{-2x_0(x_0^2 - 2y_0 - 1) + 2x_0(x_0^2 + y_0^2 - 25)}{-4x_0 - 4x_0 y_0} \\ &= y_0 + \frac{4x_0 y_0 - 48x_0 + 2x_0 y_0^2}{-4x_0 - 4x_0 y_0} = y_0 + \frac{2y_0 + y_0^2 - 24}{-2x_0 - 2y_0} \end{aligned}$$

เมื่อ  $(x_0, y_0) = (2, 3)$  แทนค่าหา  $x_1, y_1$  และ  $x_2, y_2, \dots$  โดยใช้เครื่องคิดเลข

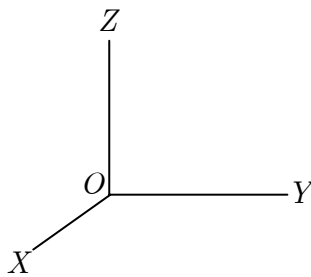
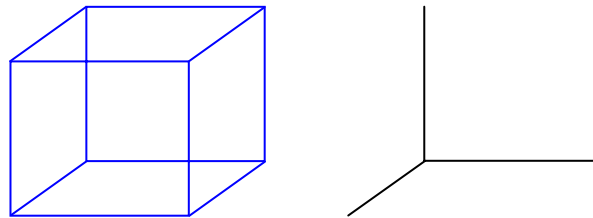
(นิสิตทำต่อเป็นแบบฝึกหัด) ■

### แบบฝึกหัด 14.5

1. จงร่างกราฟของ  $y = 2x^2 - 3$  กับ  $x = 1 - y^2$
2. จงพิจารณาว่ากราฟทั้งสองตัดกันที่ใดบ้างหรือไม่ หากตัดกัน จงประมาณพิกัดของจุดตัดแต่ละจุดอย่างคร่าวๆ
3. ใช้วิธีของนิวตันประมาณพิกัดของจุดตัดแต่ละจุดโดยใช้ค่าประมาณอย่างคร่าวๆ ในข้อ 2 เป็นจุดเริ่มต้น

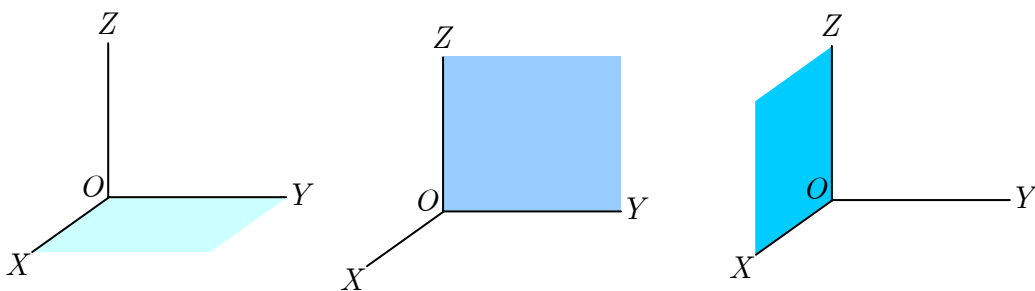
## 14.6 กราฟของฟังก์ชันสองตัวแปร

การเขียนกราฟของฟังก์ชันของหนึ่งตัวแปรนั้น เราทำบนพื้นราบซึ่งมีสองมิติ โดยใช้แกนพิกัดตั้งฉากกันสองแกน แกนหนึ่งไว้เป็นค่าของตัวแปรอิสระ กับอีกอีกแกนหนึ่งไว้เป็นค่าของตัวแปรตาม ( โดยทั่วไปคือ  $x$  กับ  $y$  ตามลำดับ ) ในการเขียนกราฟของฟังก์ชันของสองตัวแปร เราต้องใช้แกนพิกัดที่ตั้งฉากกันสามแกน ซึ่งอาจทำได้ในอวกาศสามมิติ แต่จะทำได้ไม่สะดวก เราจึงนิยมเขียนขึ้นในจินตนาการ แล้วสื่อด้วยภาพในลักษณะของภาพถ่าย ซึ่งถ่ายลงบนพื้นราบสองมิติ ตัวอย่างเช่นในภาพซ้ายมือ แต่ละมุมมีเส้นตั้งฉากกันสามเส้น



เมื่อลบออกเสียจำนวนหนึ่งก็จะได้ภาพขวามือ เราจึงมองได้ว่าภาพขวามือหมายถึง แกนตั้งฉากกันสามแกน เราจะใช้แกนสามแกนนี้เป็นแกน  $x$  แกน  $y$  และแกน  $z$  ใช้จุดตัดกันเป็น origin  $O$  ใช้แกนตั้งเป็นแกน  $z$  ใช้แกนนอนเป็นแกน  $y$  ใช้แกนที่เหลือซึ่งเป็นแกนที่ดูเสมือนว่าพุ่งออกมาเป็นแกน  $x$

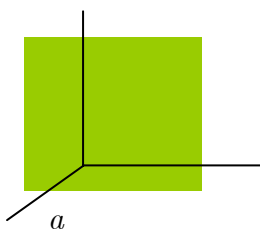
ในบรรดาแกนทั้งสามนี้ เมื่อพิจารณาทีละสองแกนย่อมมีระนาบ(แผ่นเรียบ) ผ่านระนาบหนึ่ง



เราเรียกระนาบที่ผ่าน แกน  $x$  กับแกน  $y$  ว่าระนาบ  $xy$

เราเรียกระนาบที่ผ่าน แกน  $y$  กับแกน  $z$  ว่าระนาบ  $yz$

เราเรียกระนาบที่ผ่าน แกน  $x$  กับแกน  $z$  ว่าระนาบ  $xz$



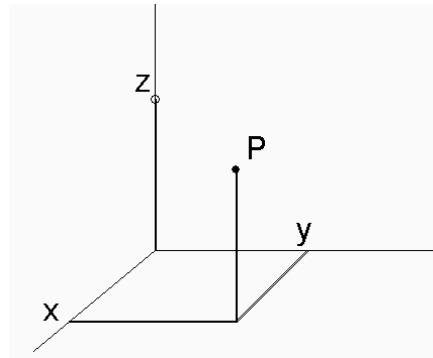
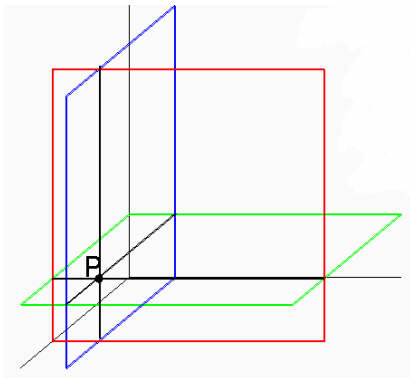
จุดแต่ละจุดในอวกาศสามมิติมีพิกัด  $(x, y, z)$  เทียบกับแกนพิกัดตั้งนี้

เราถือว่าจุดทุกจุดในระนาบที่ตั้งฉากกับแกน  $x$  ที่จุด  $a$  บนแกน  $x$  มีค่า  $x$  เป็น  $a$  และทำนองเดียวกันสำหรับจุดบนระนาบที่ตั้งฉากกับแกน  $y$  และจุดบนระนาบที่ตั้งฉากกับแกน  $z$

เราหาพิกัดของจุดใดๆในอวกาศสามมิติเทียบกับแกนพิกัดชุดใดๆ ได้โดยสร้างระนาบผ่านจุดนั้นสามระนาบ ระนาบหนึ่งตั้งฉากกับแกน  $x$  ระนาบหนึ่งตั้งฉากกับแกน  $y$  และอีกระนาบหนึ่งตั้งฉากกับแกน  $z$

ค่า  $x, y, z$  ที่ระนาบตัดแกนก็คือพิกัดของจุด

ระนาบผ่าน  $P$  สามระนาบ ระนาบหนึ่งตั้งฉากกับแกน  $x$  ระนาบหนึ่งตั้งฉากกับแกน  $y$  และอีกระนาบหนึ่งตั้งฉากกับแกน  $z$



ระนาบทั้งสามที่ผ่าน  $P$  ตั้งฉากกับแกนต่างๆ ทั้งสามตัดแกนที่  $x, y, z$  ตามลำดับ  $P$  จึงมีพิกัด  $(x, y, z)$

เราเรียกฟังก์ชันตัวแปรเดียวที่ได้จากการกำหนดอีกตัวแปรหนึ่งให้มีค่าคงตัวว่า **ภาคตัด(section)** ของฟังก์ชัน เราอาจพิจารณาให้เกิดจินตนาการเห็นกราฟของฟังก์ชันของสองตัวแปรได้โดยการเขียนกราฟของภาคตัดต่างๆ ของฟังก์ชันต่อไปนี้ จะแสดงตัวอย่างของกราฟของภาคตัดของฟังก์ชันๆ หนึ่ง สำหรับ  $x = 0, 1, 2, 3, \dots$  นั่นคือ กราฟของ  $z = f(0, y)$   $z = f(1, y)$   $z = f(2, y)$   $z = f(3, y) \dots$

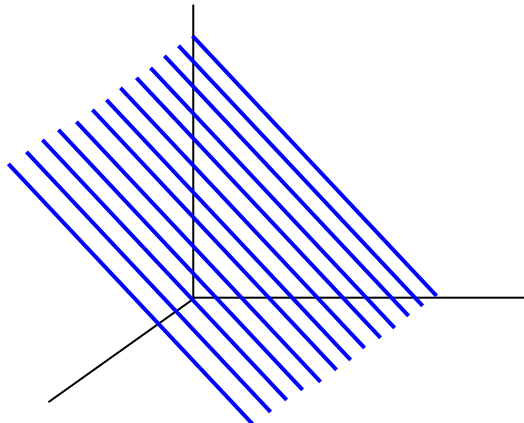
กราฟของ  $z = f(0, y)$  บนระนาบ  $x = 0$

กราฟของ  $z = f(1, y)$  บนระนาบ  $x = 1$

กราฟของ  $z = f(2, y)$  บนระนาบ  $x = 2$

ฯลฯ





กราฟในตัวอย่างที่ได้นั้นเป็นระนาบ ฟังก์ชันใดๆ ที่มีสูตรในรูป

$$f(x, y) = ax + by + c$$

ล้วนมีกราฟเป็นระนาบ

ฟังก์ชัน  $f^*$  กับ  $g^*$  ที่เราใช้ประมาณ  $f$  กับ  $g$  ในเรื่องการประมาณรากของสมการต่างก็มีกราฟเป็นระนาบ ระนาบที่ได้มาด้วยวิธีการดังกล่าวเป็นระนาบที่สัมผัสกับกราฟของ  $f$  และ  $g$  ตามลำดับ ดังนั้นเราจึงมีสูตรสำหรับใช้หาสมการของระนาบสัมผัสของกราฟของ  $z = f(x, y)$  ที่จุด  $(x_0, y_0)$  เป็น

$$z = f(x_0, y_0) + \frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial x}(x - x_0) + \frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial y}(y - y_0)$$

**ตัวอย่าง 14.6.1** จงร่างกราฟของภาคตัดของ

$$z = 8 - x^2 - 3y^2$$

โดยระนาบต่อไปนี้

$$x = 0, x = 1, y = 0 \text{ และ } y = 1$$

**ตัวอย่าง 14.6.2** จงหาสมการระนาบสัมผัสของ

$$z = 8 - x^2 - 3y^2$$

ที่จุด  $(1, 1)$  แล้วจงร่างกราฟของระนาบสัมผัสดังกล่าว

ตัวอย่าง 14.6.3 จงหาว่าจุดใดบนกราฟของ

$$z = 8 - x^2 - 3y^2$$

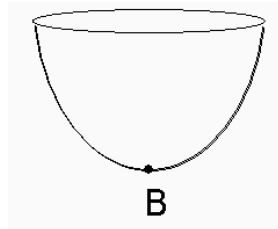
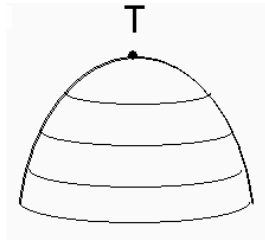
มีระนาบสัมผัสอยู่ในแนวราบ (คือมีสมการในรูป  $z = k$ )

## 14.7 ค่าสูงสุดค่าต่ำสุดของฟังก์ชันสองตัวแปร

เรานิยามค่าสูงสุดสัมพัทธ์และค่าต่ำสุดสัมพัทธ์ของฟังก์ชันของสองตัวแปรได้ในทำนองเดียวกันกับ ค่าสูงสุดสัมพัทธ์และค่าต่ำสุดสัมพัทธ์ของฟังก์ชันของตัวแปรเดียว

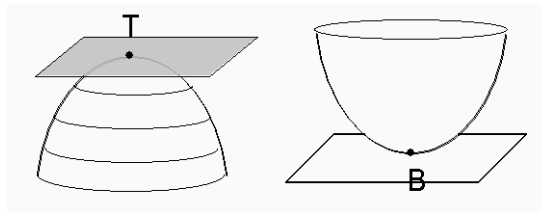
**บทนิยาม 14.7.1** เรากล่าวว่าฟังก์ชัน  $f$  มี**ค่าสูงสุดสัมพัทธ์** (relative maximum) **ที่จุด**  $(x_0, y_0)$  ถ้ามีช่วงเปิด  $(a, b)$  รอบๆ  $x_0$  กับช่วงเปิด  $(c, d)$  รอบๆ  $y_0$  ซึ่ง  $f(x, y) \leq f(x_0, y_0)$  ทุกๆจุด  $(x, y)$  ในส่วนร่วมของ  $(a, b) \times (c, d)$  กับโดเมนของ  $f$

เรากล่าวว่าฟังก์ชัน  $f$  มี**ค่าต่ำสุดสัมพัทธ์** (relative minimum) **ที่จุด**  $(x_0, y_0)$  ถ้ามีช่วงเปิด  $(a, b)$  รอบๆ  $x_0$  กับช่วงเปิด  $(c, d)$  รอบๆ  $y_0$  ซึ่ง  $f(x, y) \geq f(x_0, y_0)$  ทุกๆจุด  $(x, y)$  ในส่วนร่วมของ  $(a, b) \times (c, d)$  กับโดเมนของ  $f$



### ข้อสังเกต

ที่จุดซึ่งฟังก์ชันมีค่าสูงสุดหรือค่าต่ำสุดนั้น ระนาบสัมผัสขนานกับระนาบ  $xy$



จึงมีสมการในรูป  $z =$  ค่าคงตัว นั่นคือ ระนาบสัมผัส

$$z = f(x_0, y_0) + \frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial x}(x - x_0) + \frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial y}(y - y_0)$$

มีสมการในรูป

$$z = 0x + 0y + c$$

ซึ่งแสดงว่า

$$\frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial x} = 0 \quad \text{และ} \quad \frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial y} = 0$$

**ทฤษฎีบท 14.7.2** ถ้า  $f$  มีดิฟเฟอเรนเชียลที่  $(x_0, y_0)$  และมีค่าสูงสุด หรือค่าต่ำสุดที่จุดนั้น เราต้องได้ว่า

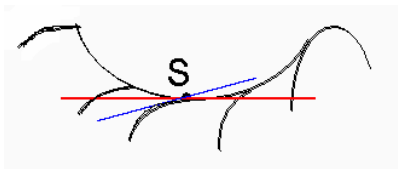
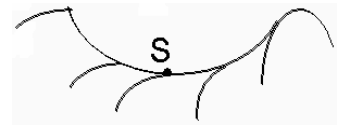
$$\frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial x} = 0 \quad \text{และ} \quad \frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial y} = 0$$

### หมายเหตุ

บทกลับของทฤษฎีบทนี้ไม่จริง คือมีฟังก์ชันบางฟังก์ชันที่มีดิฟเฟอเรนเชียลที่บางจุด  $(x_0, y_0)$  และ

$$\frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial x} = 0 \quad \text{และ} \quad \frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial y} = 0$$

แต่ค่าที่จุดนั้นไม่ใช่ทั้งค่าสูงสุดและค่าต่ำสุด เช่นฟังก์ชันที่มีกราฟทางขวามือ



ที่จุด  $S$  บนกราฟในรูปนี้ จะเห็นได้ว่าเส้นสัมผัสของภาคตัดหนึ่งอยู่ใต้กราฟ แต่ของอีกภาคตัดหนึ่ง (ในอีกแนวหนึ่ง) อยู่เหนือกราฟ และเส้นสัมผัสทั้งสองมีความชันเป็นศูนย์ แสดงว่าระนาบสัมผัสที่จุดนี้มีสมการในรูป

$$z = \text{ค่าคงตัว}$$

แต่ที่จุด  $S$  ดังกล่าวค่าของฟังก์ชันไม่เป็นทั้งค่าสูงสุดสัมพัทธ์และค่าต่ำสุดสัมพัทธ์

เราเรียกจุดที่ระนาบสัมผัสอยู่ในแนวราบแต่ไม่เป็นจุดสูงสุดสัมพัทธ์และไม่เป็นจุดต่ำสุดสัมพัทธ์ว่า **จุดอานม้า** (saddle point)

**ทฤษฎีบท 14.7.3** ถ้า  $f$  มีดิฟเฟอเรนเชียลที่  $(x_0, y_0)$  และอนุพันธ์ย่อย

$$\frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial x} = 0 \quad \text{และ} \quad \frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial y} = 0$$

$$\text{ให้ } A = \frac{\partial^2 f(x, y)}{\partial x^2}, \quad B = \frac{\partial^2 f(x, y)}{\partial x \partial y}, \quad C = \frac{\partial^2 f(x, y)}{\partial y^2} \quad \text{และ} \quad \Delta = \begin{vmatrix} A & B \\ B & C \end{vmatrix}$$

เราจะได้ว่า

- 1) ถ้า  $\Delta < 0$  จุด  $(x_0, y_0)$  เป็นจุดอานม้า
- 2) ถ้า  $\Delta > 0$  และ  $A > 0$  จุด  $(x_0, y_0)$  เป็นจุดต่ำสุดสัมพัทธ์
- 3) ถ้า  $\Delta > 0$  และ  $A < 0$  จุด  $(x_0, y_0)$  เป็นจุดสูงสุดสัมพัทธ์
- 4) ถ้า  $\Delta = 0$  ไม่มีข้อสรุป

### หมายเหตุ

จะเห็นได้ว่าที่จุดสูงสุดสัมพัทธ์ จุดต่ำสุดสัมพัทธ์ และ จุดอานม้า อนุพันธ์ย่อยอันดับที่หนึ่งของฟังก์ชันเทียบกับตัวแปรต่างๆ ต้องเป็นศูนย์ทุกตัว เราจึงเรียกจุดเหล่านี้รวมๆ กันว่า **จุดวิกฤต (critical point)**

**ตัวอย่าง 14.7.1** จงหาจุดวิกฤตของฟังก์ชันต่อไปนี้ และจงจำแนกว่าเป็นจุดวิกฤตชนิดใด (จุดสูงสุดสัมพัทธ์ จุดต่ำสุดสัมพัทธ์ หรือ จุดอานม้า) และจงหาค่าของฟังก์ชันที่แต่ละจุด

$$1) f(x, y) = 5 + 3x - 2y + 6xy$$

$$2) f(x, y) = 5 - 2x - 6y + x^2 + y^2$$

**วิธีทำ** 1.)  $f(x, y) = 5 + 3x - 2y + 6xy$

$$\frac{\partial f(x, y)}{\partial x} = 3 + 6y = 0 \quad \therefore y = -\frac{1}{2}$$

$$\frac{\partial f(x, y)}{\partial y} = -2 + 6x = 0 \quad \therefore x = \frac{1}{3}$$

ดังนั้น จุดวิกฤตคือ  $(x, y) = \left(\frac{1}{3}, -\frac{1}{2}\right)$

$$A = \frac{\partial^2 f(x, y)}{\partial x^2} = \frac{\partial}{\partial x}(3 + 6y) = 0$$

$$B = \frac{\partial^2 f(x, y)}{\partial x \partial y} = \frac{\partial}{\partial x}(-2 + 6x) = 6$$

$$C = \frac{\partial^2 f(x, y)}{\partial y^2} = \frac{\partial}{\partial y}(-2 + 6x) = 0$$

ดังนั้น 
$$\Delta = \begin{vmatrix} A & B \\ B & C \end{vmatrix} = AC - B^2 = 0 - 6^2 = 36 < 0$$

เพราะฉะนั้น  $\left(\frac{1}{3}, -\frac{1}{2}\right)$  เป็นจุดอานม้า

และ  $f\left(\frac{1}{3}, -\frac{1}{2}\right) = 5 + 3\left(\frac{1}{3}\right) - 2\left(-\frac{1}{2}\right) + 6\left(\frac{1}{3}\right)\left(-\frac{1}{2}\right) = 6$  ■

**วิธีทำ** 2.)  $f(x, y) = 5 - 2x - 6y + x^2 + y^2$

$$\frac{\partial f(x, y)}{\partial x} = -2 + 2x = 0 \quad \therefore x = 1$$

$$\frac{\partial f(x,y)}{\partial y} = -6 + 2y = 0 \quad \therefore y = 3$$

ดังนั้น จุดวิกฤตคือ  $(x,y) = (1,3)$

$$A = \frac{\partial^2 f(x,y)}{\partial x^2} = \frac{\partial}{\partial x}(-2 + 2x) = 2$$

$$B = \frac{\partial^2 f(x,y)}{\partial x \partial y} = \frac{\partial}{\partial x}(-6 + 2y) = 0$$

$$C = \frac{\partial^2 f(x,y)}{\partial y^2} = \frac{\partial}{\partial y}(-6 + 2y) = 2$$

ดังนั้น 
$$\Delta = \begin{vmatrix} A & B \\ B & C \end{vmatrix} = AC - B^2 = 4 - 0 = 4 > 0$$

เพราะฉะนั้น  $(1,3)$  เป็นจุดต่ำสุดสัมพัทธ์

และ  $f(1,3) = 5 - 2(1) - 6(3) + (1)^2 + (3)^2 = -5$  ■

**ตัวอย่าง 14.7.2** จงหาค่าต่ำสุดของ  $f(x,y) = (x-1)^2 + (y-2)^2 + (x+y-6)^2$

**แนววิธีทำ** ฟังก์ชันนี้มีความต่อเนื่องและมีขอบเขตล่าง จึงย่อมมีค่าต่ำสุด ซึ่งก็ต้องเป็นค่าต่ำสุดสัมพัทธ์ ฟังก์ชันนี้มีดิฟเฟอเรนเชียลที่ทุกจุด ดังนั้นที่จุดที่มีค่าต่ำสุดต้องมีอนุพันธ์ย่อยเป็นศูนย์ จึงหาค่าต่ำสุดได้จากบรรดาจุดที่มีอนุพันธ์ย่อยเป็นศูนย์

**วิธีทำ** พิจารณา  $f(x,y) = (x-1)^2 + (y-2)^2 + (x+y-6)^2$  จะได้ว่า

$$\frac{\partial f(x,y)}{\partial x} = 2(x-1) + 2(x+y-6) = 4x + 2y - 14$$

$$\frac{\partial f(x,y)}{\partial y} = 2(y-2) + 2(x+y-6) = 2x + 4y - 16$$

ให้  $4x + 2y - 14 = 0 \quad \dots(1)$

$$2x + 4y - 16 = 0 \quad \dots(2)$$

จะได้ว่า  $(2) \times 2; 4x + 8y - 32 = 0 \quad \dots(3)$

$$(3) - (1); 6y - 18 = 0$$

$$\therefore y = 3$$

แทนค่า  $y = 3$  ใน (1) จะได้  $x = 2$

ดังนั้น จุดวิกฤตคือ  $(2,3)$

$$A = \frac{\partial^2 f(x,y)}{\partial x^2} = 4, \quad B = \frac{\partial^2 f(x,y)}{\partial x \partial y} = 2, \quad C = \frac{\partial^2 f(x,y)}{\partial y^2} = 4$$

ดังนั้น

$$\Delta = \begin{vmatrix} A & B \\ B & C \end{vmatrix} = AC - B^2 = 16 - 4 = 12 > 0$$

ฉะนั้น  $(2, 3)$  เป็นจุดต่ำสุดสัมพัทธ์

และ  $f(2, 3) = (2 - 1)^2 + (3 - 2)^2 + (2 + 3 - 6)^2 = 3$

นั่นคือ ค่าต่ำสุด = 3 ■

**ตัวอย่าง 14.7.3** จงหาค่าสุดขีดสัมพัทธ์ของ

$$f(x, y) = x^3 + 3xy^2 + 3y^2 - 15x + 2$$

**วิธีทำ**

$$\frac{\partial f(x, y)}{\partial x} = 3x^2 + 3y^2 - 15$$

$$\frac{\partial f(x, y)}{\partial y} = 6xy + 6y$$

$$3x^2 + 3y^2 - 15 = 0 \quad \dots(1)$$

$$6xy + 6y = 0 \quad \dots(2)$$

นั่นคือ  $6y(x + 1) = 0$

ดังนั้น  $y = 0$  หรือ  $x = -1$

ถ้า  $y = 0$  แทนค่าใน (1);  $3x^2 + 3(0)^2 - 15 = 0$ ,  $x = \pm\sqrt{5}$

ถ้า  $x = -1$  แทนค่าใน (1);  $3(-1)^2 + 3y^2 - 15 = 0$ ,  $y = \pm 2$

ดังนั้นจุดวิกฤตคือ  $(\sqrt{5}, 0), (-\sqrt{5}, 0), (-1, 2), (-1, -2)$

$$A = \frac{\partial^2 f(x, y)}{\partial x^2} = 6x$$

$$B = \frac{\partial^2 f(x, y)}{\partial x \partial y} = 6y$$

$$C = \frac{\partial^2 f(x, y)}{\partial y^2} = 6x + 6$$

จุดวิกฤต	$A = \frac{\partial^2 f(x,y)}{\partial x^2} = 6x$	$B = \frac{\partial^2 f(x,y)}{\partial x \partial y} = 6y$	$C = \frac{\partial^2 f(x,y)}{\partial y^2} = 6x + 6$	$\Delta = AC - B^2$	
$(\sqrt{5}, 0)$	$6\sqrt{5} > 0$	0	$6\sqrt{5} + 6$	$180 + 36\sqrt{5} > 0$	จุดต่ำสุดสัมพัทธ์
$(-\sqrt{5}, 0)$	$-6\sqrt{5} < 0$	0	$-6\sqrt{5} + 6$	$180 - 36\sqrt{5} > 0$	จุดสูงสุดสัมพัทธ์
$(-1, 2)$	-6	12	0	$-144 < 0$	จุดอานม้า
$(-1, -2)$	-6	-12	0	$-144 < 0$	จุดอานม้า

ดังนั้น  $f$  มีค่าต่ำสุดสัมพัทธ์  $= f(\sqrt{5}, 0) = (\sqrt{5})^3 + 3\sqrt{5}(0) + 0 - 15\sqrt{5} + 2 = 2 - 10\sqrt{5}$

$f$  มีค่าต่ำสุดสัมพัทธ์  $= f(-\sqrt{5}, 0) = 2 + 10\sqrt{5}$

และ จุด  $(-1, 2)$  และ  $(-1, -2)$  เป็นจุดอานม้าของ  $f$  ■

### ■ วิธีกำลังสองน้อยสุด

ในการหาความรู้ทางวิทยาศาสตร์ ปัญหาหนึ่งก็คือ การหาสูตรที่เข้ากันได้กับข้อมูลจากสังเกตการณ์ เช่น เราได้จากการแก้มการดิฟเฟอเรนเชียลว่าขนาดของประชากรควรมีการเติบโตตามสูตร

$$N(t) = \frac{M}{1 + Ce^{-Mrt}}$$

โดยที่  $M, C, r$  เป็นค่าคงตัวที่เรายังไม่ทราบค่า เราต้องหาค่ามาแทนค่าคงตัวเหล่านี้ให้ได้สูตรที่ fit กันดีกับข้อมูลจากสังเกตการณ์ วิธีการต่างๆ ไปมีดังนี้

สมมติว่าเรามีข้อมูล

$$\begin{array}{ll} x_1 & y_1 \\ x_2 & y_2 \\ x_3 & y_3 \\ \dots & \dots \\ x_n & y_n \end{array}$$

และต้องการหาสูตร ในรูป  $y=f(x)$  ที่ fit กับข้อมูลชุดนี้ ในที่นี้  $f$  เป็นสูตรที่มีตัวคงค่าที่เรายังไม่ทราบค่าอยู่จำนวนหนึ่ง เราใช้

$$E = \sum_{j=1}^n (y_j - f(x_j))^2$$

เป็นตัววัดว่าค่าสังเกตการณ์กับค่าที่คิดจากสูตรห่างกันเท่าใด  $E$  บอกให้เราทราบถึงความคลาดเคลื่อน วิธีกำลังสองน้อยสุดก็คือวิธีที่เลือกค่าคงตัวชุดที่ทำให้  $E$  มีค่าน้อยที่สุดเท่าที่จะทำได้

**ตัวอย่าง 14.7.4** กำหนดให้ว่าปริมาณ  $y$  ขึ้นอยู่กับ  $x$  ด้วยสูตรในรูป

$$y = a + bx$$

จงแสดงการหาค่า  $a$  กับ  $b$  ที่ fit กับข้อมูล  $x_j, y_j, j = 1, 2, 3, \dots, n$  โดยวิธีกำลังสองน้อยสุด

**ตัวอย่าง 14.7.5**

1. กำหนดให้ว่าปริมาณ  $y$  ขึ้นอยู่กับ  $x$  ด้วยสูตรในรูป

$$y = a + \frac{b}{x}$$

จงแสดงการหาค่า  $a$  กับ  $b$  ที่ fit กับข้อมูล  $x_j, y_j, j = 1, 2, 3, \dots, n$  โดยวิธีกำลังสองน้อยสุด

2. ถ้าสูตรในใจห้อยข้างบนเป็น

$$y = ax + b \sin(\pi x)$$

จงแสดงการหาค่า  $a$  กับ  $b$  ที่ fit กับข้อมูลในทำนองเดียวกัน

## แบบฝึกหัด 14.7

1. จงหาจุดวิกฤตของฟังก์ชันต่อไปนี้ และจงจำแนกกว่าเป็นจุดวิกฤตชนิดใด และจงหาค่าของฟังก์ชันที่แต่ละจุด

1.1  $f(x, y) = 2x^2 + y^2 - 4x - 4y + 5$

1.2  $f(x, y) = x^2 - y^2 - 2x - 4y + 7$

1.3  $f(x, y) = 4x + 2y - x^2 - y^2$

1.4  $f(x, y) = xy(1 - x^2 - y^2)$

2. จงหาค่าสุดขีดสัมพัทธ์ของฟังก์ชันต่อไปนี้ (ถ้ามี)

2.1  $f(x, y) = 18x^2 - 32y^2 - 36x - 128y - 110$

2.2  $f(x, y) = x^2 + xy + y^2 - 3x$

2.3  $f(x, y) = 3xy - x^3 - y^3$

2.4  $f(x, y) = x^2 + 2y^2 - x^2y$

2.5  $f(x, y) = x^2 + y - e^y$



$$2.6 \quad f(x, y) = 4xy - x^2y + 2xy^2$$

$$2.7 \quad f(x, y) = \frac{1}{y} - \frac{1}{x} - 4x + y$$

$$2.8 \quad f(x, y) = 2x^2 + y^2 + \frac{2}{x^2y}$$

$$2.9 \quad f(x, y) = \sin(x + y) + \sin x + \sin y; \quad 0 < x < \frac{\pi}{2}, \quad 0 < y < \frac{\pi}{2}$$

$$2.10 \quad f(x, y) = \frac{12xy - x^2y^2}{2(x + y)}$$

## 14.8 อนุพันธ์ระดับทิศทาง

อนุพันธ์ย่อยบอกให้เราทราบถึงอัตราการแปรค่าของฟังก์ชันในทิศทางของแกนพิกัด ตัวอย่างเช่น ถ้ากำหนดให้แกน  $x$  อยู่ในทิศตะวันออก-ตะวันตก และ ให้แกน  $y$  อยู่ในทิศเหนือ-ใต้ ให้  $f(x, y)$  บอกค่าของปริมาณบางอย่างที่จุด  $(x, y)$  เช่นอาจให้  $f(x, y)$  เป็นอุณหภูมิที่  $(x, y)$  เป็นต้น เช่นนี้ อนุพันธ์เทียบกับ  $x$  ก็คืออัตราการแปรเปลี่ยนอุณหภูมิเมื่อเราเคลื่อนไปทางทิศตะวันออก และอนุพันธ์เทียบกับ  $y$  ก็คือ อัตราการแปรเปลี่ยนอุณหภูมิเมื่อเราเคลื่อนไปทางทิศเหนือ

การวัดอัตราการแปรเปลี่ยนค่าของฟังก์ชันนั้นได้จำกัดอยู่เพียงสองทิศทางนี้เท่านั้น เราอาจวัดในทิศทางใดก็ได้ เช่นวัดอัตราการแปรค่าของอุณหภูมิเมื่อเคลื่อนไปทางทิศตะวันออกเฉียงเหนือ เป็นต้น เราบอกทิศทางในระนาบได้ด้วยเวกเตอร์หน่วยซึ่งแทนได้ด้วยคู่อันดับที่มีผลบวกของกำลังสองเท่ากับหนึ่ง เช่น  $(0.6, 0.8)$  เป็นต้น

**บทนิยาม 14.8.1** ให้  $f(x, y)$  เป็นฟังก์ชันของสองตัวแปร และ  $u = (a, b)$  เป็นเวกเตอร์หน่วย ถ้า

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f((x, y) + h(a, b)) - f(x, y)}{h}$$

มีค่า เราเรียกค่าลิมิตนี้ว่า **อนุพันธ์ระดับทิศทางของ  $f$  ที่จุด  $(x, y)$  ในทิศของ  $u$**  และเขียนแทนด้วยสัญลักษณ์  $f'((x, y); u)$

**ข้อสังเกต** ถ้า  $u = (1, 0)$  หรือ  $u = (0, 1)$  อนุพันธ์ในทิศของ  $u$  ก็คือ อนุพันธ์ย่อยเทียบกับ  $x$  และ  $y$  ตามลำดับ

**ตัวอย่าง 14.8.1** กำหนดให้  $f(x, y) = 3x^2y$  จงหาอนุพันธ์ระบุทิศทางของ  $f$  ที่จุด  $(2, 1)$  ในทิศทางของ  $\vec{u} = (0.6, 0.8)$  โดยคำนวณจากบทนิยาม

**วิธีทำ** ให้  $\vec{u} = (0.6, 0.8)$  จะได้ว่า  $|\vec{u}| = \sqrt{(0.6)^2 + (0.8)^2} = 1$

$$\begin{aligned} \text{ดังนั้น} \quad f'((2, 1); \vec{u}) &= \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f((2, 1) + h(0.6, 0.8)) - f(2, 1)}{h} \\ &= \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(2 + 0.6h, 1 + 0.8h) - f(2, 1)}{h} \\ &= \lim_{h \rightarrow 0} \frac{3(2 + 0.6h)^2(1 + 0.8h) - 3(4)(1)}{h} = 16.8 \quad \blacksquare \end{aligned}$$

**ทฤษฎีบท 14.8.2** ให้  $u = (a, b)$  เป็นเวกเตอร์หน่วยใดๆ ถ้า  $f$  มีดิฟเฟอเรนเชียลที่  $(x_0, y_0)$  จะได้ว่าอนุพันธ์ของ  $f$  ที่  $(x_0, y_0)$  ในทิศทางของ  $u$  มีค่า

$$f'((x_0, y_0); u) = a \frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial x} + b \frac{\partial f(x_0, y_0)}{\partial y}$$

**ตัวอย่าง 14.8.2** กำหนดให้  $f(x, y) = 3x^2y$  จงหาอนุพันธ์ระบุทิศทางของ  $f$  ที่จุด  $(2, 1)$  ในทิศทางของ  $\vec{u} = (0.6, 0.8)$  โดยคำนวณจากทฤษฎีบท

**วิธีทำ** ให้  $\vec{u} = (0.6, 0.8)$  จะได้ว่า  $|\vec{u}| = \sqrt{(0.6)^2 + (0.8)^2} = 1$

$$f'((2, 1); (0.6, 0.8)) = (0.6) \frac{\partial f(2, 1)}{\partial x} + (0.8) \frac{\partial f(2, 1)}{\partial y}$$

เนื่องจาก  $f(x, y) = 3x^2y$  ดังนั้น

$$\begin{aligned} \frac{\partial f(x, y)}{\partial x} &= 6xy & \frac{\partial f(2, 1)}{\partial x} &= 12 \\ \frac{\partial f(x, y)}{\partial y} &= 3x^2 & \frac{\partial f(2, 1)}{\partial y} &= 12 \end{aligned}$$

จะได้ว่า  $f'((2, 1); (0.6, 0.8)) = (0.6)12 + (0.8)12 = 16.8$  ■

**ตัวอย่าง 14.8.3** จงหาอนุพันธ์ระบุทิศทางของฟังก์ชันต่อไปนี้ ที่จุดที่กำหนดให้ และในทิศทางที่กำหนดให้

- $f(x, y) = x^3y^2$  ที่จุด  $(1, 1)$  ในทิศทาง  $(\frac{5}{13}, \frac{12}{13})$
- $f(x, y) = 5 - x^2 - 3y^2$  ที่จุด  $(1, 0)$  ในทิศทางของเวกเตอร์  $(1, 2)$

**วิธีทำ** 1. ให้  $\vec{u} = \left(\frac{5}{13}, \frac{12}{13}\right)$  จะได้ว่า  $|\vec{u}| = \sqrt{\left(\frac{5}{13}\right)^2 + \left(\frac{12}{13}\right)^2} = 1$

เนื่องจาก  $f(x, y) = x^3y^2$  จะได้ว่า

$$\frac{\partial f(x, y)}{\partial x} = 3x^2y^2 \quad \frac{\partial f(1, 1)}{\partial x} = 3$$

$$\frac{\partial f(x, y)}{\partial y} = 2x^3y \quad \frac{\partial f(1, 1)}{\partial y} = 2$$

ดังนั้น  $f' \left( (1, 1); \left(\frac{5}{13}, \frac{12}{13}\right) \right) = \frac{5}{13}(3) + \frac{12}{13}(2) = 3$  ■

**วิธีทำ** 2. ให้  $\vec{u} = (1, 2)$  จะได้ว่า  $|\vec{u}| = \sqrt{1^2 + 2^2} = \sqrt{5}$

นั่นคือ เวกเตอร์หน่วยในทิศทางของเวกเตอร์  $\vec{u} = (1, 2)$  คือ  $\frac{1}{\sqrt{5}}\vec{u} = \frac{1}{\sqrt{5}}(1, 2) = \left(\frac{1}{\sqrt{5}}, \frac{2}{\sqrt{5}}\right)$

เนื่องจาก  $f(x, y) = 5 - x^2 - 3y^2$  จะได้ว่า

$$\frac{\partial f(x, y)}{\partial x} = -2x \quad \frac{\partial f(1, 0)}{\partial x} = -2$$

$$\frac{\partial f(x, y)}{\partial y} = -6y \quad \frac{\partial f(1, 0)}{\partial y} = 0$$

ดังนั้น  $f' \left( (1, 0); \left(\frac{1}{\sqrt{5}}, \frac{2}{\sqrt{5}}\right) \right) = \frac{1}{\sqrt{5}}(-2) + \frac{2}{\sqrt{5}}(0) = -\frac{2}{\sqrt{5}}$  ■

**หมายเหตุ** ถ้าเวกเตอร์ที่กำหนดให้ไม่เป็นเวกเตอร์หน่วย ต้องหาเวกเตอร์หน่วยในทิศทางนั้นมาใช้แทน

## แบบฝึกหัด 14.8

1. จงหาอนุพันธ์ของฟังก์ชัน  $f$  ที่จุดที่กำหนดให้ ในทิศทางเวกเตอร์  $\vec{u}$  ที่กำหนดให้

1.1  $f(x, y) = x^2 - 3xy + 4y^3 : (-2, 0) : \vec{u} = (1, 2)$

1.2  $f(x, y) = (1 + xy)^3 : (3, 1) : \vec{u} = \left(\frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}}\right)$

1.3  $f(x, y) = xe^y + ye^x : (1, 2) : \vec{u} = (1, -1)$

1.4  $f(x, y) = \ln(1 + x^2 + y) : (0, 0) : \vec{u} = \frac{-1}{\sqrt{10}}\vec{i} - \frac{3}{\sqrt{10}}\vec{j}$

1.5  $f(x, y) = \arctan \frac{y}{x} : (-2, 2) : \vec{u} = (-1, -1)$

1.6  $f(x, y) = y^2 \ln x : (1, 4) : \vec{u} = -3\vec{i} + 3\vec{j}$

$$1.7 \quad f(x, y) = 2x^2 - xy + y^2 : (1, -1) : \vec{u} = (1, 2)$$

$$2. \quad \text{กำหนดให้ } f(x, y) = x^2y^5$$

จงหาอนุพันธ์ของฟังก์ชัน  $f$  ที่จุด  $(3, 1)$  ในทิศทางจากจุด  $(3, 1)$  ไปยังจุด  $(4, -3)$

3. จงหาเวกเตอร์หนึ่งหน่วย  $\vec{u}$  ที่ทำให้อนุพันธ์ของฟังก์ชัน  $f$  ที่จุด  $(-2, 0)$  ในทิศทางของ  $\vec{u}$  มีค่าเป็นศูนย์ เมื่อ  $f(x, y) = xe^y$

4. จงหาอนุพันธ์ของฟังก์ชัน  $f(x, y) = \sqrt{xy}$  ที่จุด  $(1, 4)$  ในทิศทางทำมุม  $\frac{\pi}{3}$  เรเดียน กับแกน  $x$  ทางด้านบวก

$$5. \quad \text{กำหนดให้ } f(x, y) = \frac{x}{x+y}$$

$$5.1 \quad \text{จงหา } f'((1, 0), \vec{u}) \text{ เมื่อ } \vec{u} = (-2, -1)$$

$$5.2 \quad \text{จงหาอนุพันธ์ของ } f(x, y) \text{ ที่จุด } (1, 0) \text{ ในทิศทางจากจุด } (1, 0) \text{ ไปยังจุด } (-1, -1)$$

$$6. \quad \text{ถ้า } f'((1, 2), \vec{u}) = -5 \text{ เมื่อ } \vec{u} = \frac{3}{5}\vec{i} - \frac{4}{5}\vec{j} \text{ และ}$$

$$f'((1, 2), \vec{v}) = 10 \text{ เมื่อ } \vec{v} = \frac{4}{5}\vec{i} + \frac{3}{5}\vec{j} \text{ จงหาค่าของ}$$

$$6.1 \quad f_x(1, 2) \text{ และ } f_y(1, 2)$$

$$6.2 \quad \text{อนุพันธ์ของฟังก์ชัน } f \text{ ที่จุด } (1, 2) \text{ ในทิศทางจากจุด } (1, 2) \text{ ไปยังจุดกำเนิด}$$

$$7. \quad \text{จงหา } \vec{u} \text{ ที่ทำให้ } f'((1, -1), \vec{u}) = 0 \text{ เมื่อ } f(x, y) = x^3y^3 - xy$$